

## ЧЕБЫШЕВСКИЙ СБОРНИК

Том 24. Выпуск 1.

УДК 511.48

DOI 10.22405/2226-8383-2023-24-1-139-181

О симметриях трехмерных алгебраических цепных дробей<sup>1</sup>

И. А. Тлюстангелов

**Тлюстангелов Ибрагим Асланович** — Московский государственный университет им. М. В. Ломоносова; Московский центр фундаментальной и прикладной математики (г. Москва).

*e-mail: ibragim-tls@yandex.ru*

## Аннотация

В данной работе подробно доказывается критерий наличия у алгебраической цепной дроби собственной палиндромической симметрии в размерности 4. Также мы приводим новое доказательство критерия наличия собственной циклической палиндромической симметрии в размерности 4. В качестве многомерного обобщения цепных дробей рассматриваются полиэдры Клейна.

*Ключевые слова:* полиэдры Клейна, алгебраические решетки.

*Библиография:* 12 названий.

## Для цитирования:

И. А. Тлюстангелов. О симметриях трехмерных алгебраических цепных дробей // Чебышевский сборник, 2023, т. 24, вып. 1, с. 139–181.

## CHEBYSHEVSKII SBORNIK

Vol. 24. No. 1.

UDC 511.48

DOI 10.22405/2226-8383-2023-24-1-139-181

## On symmetries of 3-dimensional algebraic continued fractions

I. A. Tlyustangelov

**Tlyustangelov Ibragim Aslanovich** — Lomonosov Moscow State University; Moscow Center of Fundamental and Applied Mathematics (Moscow).

*e-mail: ibragim-tls@yandex.ru*

## Abstract

In this paper we prove in detail a criterion for an algebraic continued fraction to have a proper palindromic symmetry in dimension 4. We also present a new proof of the criterion for an algebraic continued fraction to have a proper cyclic palindromic symmetry in dimension 4. As a multidimensional generalization of continued fractions, we consider Klein polyhedra.

*Keywords:* Klein polyhedra, algebraic lattices.

*Bibliography:* 12 titles.

## For citation:

I. A. Tlyustangelov, 2023, “On symmetries of 3-dimensional algebraic continued fractions”, *Chebyshevskii sbornik*, vol. 24, no. 1, pp. 139–181.

<sup>1</sup>Исследование выполнено за счёт гранта Российского научного фонда № 22-21-00079.

## 1. Введение

Обыкновенная цепная дробь действительного числа имеет весьма изящную геометрическую интерпретацию, позволяющую перейти от классического случая к многомерному (см. [1] и, например, [2], [3], [4], [5]). Для описания такого обобщения рассмотрим  $l_1, \dots, l_n$  — одномерные подпространства пространства  $\mathbb{R}^n$ , линейная оболочка которых совпадает со всем  $\mathbb{R}^n$ . Гиперпространства, натянутые на всевозможные  $(n-1)$ -наборы из этих подпространств, разбивают  $\mathbb{R}^n$  на  $2^n$  симплицальных конусов. Будем обозначать множество этих конусов через

$$\mathcal{C}(l_1, \dots, l_n).$$

Симплицальный конус с вершиной в начале координат  $\vec{0}$  будем называть *иррациональным*, если линейная оболочка любой его гиперграни не содержит целых точек, кроме начала координат  $\vec{0}$ .

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.** Пусть  $C$  — иррациональный конус,  $C \in \mathcal{C}(l_1, \dots, l_n)$ . Выпуклая оболочка  $\mathcal{K}(C) = \text{conv}(C \cap \mathbb{Z}^n \setminus \{\vec{0}\})$  и его граница  $\partial(\mathcal{K}(C))$  называются соответственно полиэдром Клейна и парусом Клейна, соответствующими конусу  $C$ . Объединение же всех  $2^n$  парусов

$$\mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n) = \bigcup_{C \in \mathcal{C}(l_1, \dots, l_n)} \partial(\mathcal{K}(C))$$

называется  $(n-1)$ -мерной цепной дробью.

Особенный интерес представляет так называемый алгебраический случай. Напомним, что оператор из  $\text{GL}_n(\mathbb{Z})$  с вещественными собственными значениями, характеристический многочлен которого неприводим над  $\mathbb{Q}$ , называется *гиперболическим*. Справедливо следующее утверждение о связи гиперболических операторов с алгебраическими числами в случае произвольного  $n$  (подробности см., например, в [6])

**ПРЕДЛОЖЕНИЕ 1.** Числа  $1, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$  образуют базис некоторого вполне вещественного расширения  $K$  поля  $\mathbb{Q}$  тогда и только тогда, когда вектор  $(1, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1})$  является собственным для некоторого гиперболического оператора  $A \in \text{SL}_n(\mathbb{Z})$ . При этом векторы  $(1, \sigma_i(\alpha_1), \dots, \sigma_i(\alpha_{n-1}))$ ,  $i = 1, \dots, n$ , где  $\sigma_1 = \text{id}$ ,  $\sigma_2, \dots, \sigma_n$  — все вложения  $K$  в  $\mathbb{R}$ , образуют собственный базис оператора  $A$ .

В случае  $n = 2$  предложение 1 позволяет геометрически проинтерпретировать классическую теорему Лагранжа о периодичности обыкновенной цепной дроби. Геометрически теорема Лагранжа означает, что последовательность целочисленных длин и углов паруса одномерной цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2)$  периодична тогда и только тогда, когда направления  $l_1$  и  $l_2$  являются собственными для некоторого  $\text{SL}_2(\mathbb{Z})$  оператора с различными вещественными собственными значениями (см., например, [7]).

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.** Пусть  $l_1, \dots, l_n$  — собственные подпространства некоторого гиперболического оператора  $A \in \text{GL}_n(\mathbb{Z})$ . Тогда  $(n-1)$ -мерная цепная дробь  $\mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n)$  называется алгебраической. Мы будем также говорить, что эта дробь ассоциирована с оператором  $A$  и писать  $\mathcal{CF}(A) = \mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n)$ . Множество всех  $(n-1)$ -мерных алгебраических цепных дробей будем обозначать  $\mathfrak{A}_{n-1}$ .

Будем называть *группой симметрий* алгебраической цепной дроби  $\mathcal{CF}(A) = \mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n)$  множество

$$\text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A)) = \left\{ G \in \text{GL}_n(\mathbb{Z}) \mid G(\mathcal{CF}(A)) = \mathcal{CF}(A) \right\}.$$

Из соображений непрерывности ясно, что для каждого  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  однозначно определена перестановка  $\sigma_G$ , такая что

$$G(l_i) = l_{\sigma_G(i)}, \quad i = 1, \dots, n. \quad (1)$$

И обратно, если для  $G \in \text{GL}_n(\mathbb{Z})$  существует такая перестановка  $\sigma_G$ , что выполняются соотношения (1), то  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$ .

Благодаря теореме Дирихле об алгебраических единицах (см. [8]) существует изоморфная  $\mathbb{Z}^{n-1}$  подгруппа группы  $\text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  (см., например, [6]). Относительно действия этой подгруппы на любом из  $2^n$  парусов возникает фундаментальная область, которую можно отождествить с  $(n-1)$ -мерным тором (см. [2]). Для каждого элемента  $G$ , принадлежащего этой подгруппе,  $\sigma_G = \text{id}$ . Однако, в  $\text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$ , вообще говоря, могут существовать такие элементы  $G$ , для которых  $\sigma_G \neq \text{id}$ .

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 3.** Оператор  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  такой, что  $\sigma_G = \text{id}$ , будем называть симметрией Дирихле дроби  $\mathcal{CF}(A) \in \mathfrak{A}_{n-1}$ .

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 4.** Оператор  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$ , не являющийся симметрией Дирихле, будем называть палиндромической симметрией дроби  $\mathcal{CF}(A)$ . Если множество палиндромических симметрий цепной дроби непусто, то такую цепную дробь будем называть палиндромичной.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 5.** Симметрия  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  называется циклической, если  $\sigma_G$  — циклическая перестановка.

Очевидно, что все циклические симметрии цепной дроби  $\mathcal{CF}(A)$  являются палиндромическими симметриями этой цепной дроби.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 6.** Палиндромическая симметрия  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  называется собственной, если у оператора  $G$  существует неподвижная точка на некотором парусе цепной дроби  $\mathcal{CF}(A)$ . Палиндромическая симметрия  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$ , не являющаяся собственной, называется несобственной.

Для  $n = 2$ , то есть для одномерных цепных дробей, палиндромичность напрямую связана с симметричностью периодов обыкновенных цепных дробей квадратичных иррациональностей. Критерий симметричности периода цепной дроби квадратичной иррациональности восходит к результатам Галуа [9], Лежандра [10], Перрона [11] и Крайтчика [12]. В работе [7] дано геометрическое доказательство этого критерия. При этом приходится рассматривать как собственные, так и несобственные симметрии. Критерий палиндромичности цепной дроби для  $n = 3$  был получен в работе [6]. Стоит отметить, что при  $n = 3$  любая палиндромичная цепная дробь обладает собственной циклической симметрией. Для  $n = 4$  существует критерий наличия собственной палиндромической симметрии у алгебраической цепной дроби, схема доказательства которого описана в работе [13]. Данная работа посвящена полному доказательству этого критерия. Основной результат работы [14] — доказательство критерия существования собственной циклической палиндромической симметрии у трехмерной алгебраической цепной дроби. В данной работе с помощью полученных результатов мы по-новому доказываем этот критерий.

## 2. Критерии палиндромичности

Здесь и далее обозначение  $\vec{v}_1 \sim \vec{v}_2$  для векторов из  $\mathbb{R}^n$  означает существование такого оператора  $X \in \text{GL}_n(\mathbb{Z})$  и такого ненулевого  $\mu \in \mathbb{R}$ , что  $X\vec{v}_1 = \mu\vec{v}_2$ . Упомянутый критерий палиндромичности для  $n = 2$  выглядит следующим образом:

**ТЕОРЕМА 1.** Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2) \in \mathfrak{A}_1$  и пусть подпространство  $l_1$  порождено вектором  $(1, \alpha)$ . Тогда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2)$  имеет собственную симметрию (или, что тоже самое, собственную циклическую симметрию) в том и только в том случае, если существует такое алгебраическое число  $\omega$  степени 2 со своим сопряжённым  $\omega'$ , что выполнено хотя бы одно из следующих условий:

- (а)  $(1, \alpha) \sim (1, \omega) : \quad \text{Tr}(\omega) = \omega + \omega' = 0;$
- (б)  $(1, \alpha) \sim (1, \omega) : \quad \text{Tr}(\omega) = \omega + \omega' = 1.$

В размерности  $n = 3$  критерий палиндромичности имеет следующую формулировку:

**ТЕОРЕМА 2.** Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3) \in \mathfrak{A}_2$  и пусть подпространство  $l_1$  порождено вектором  $(1, \alpha, \beta)$ . Тогда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3)$  имеет собственную симметрию (или, что тоже самое, собственную циклическую симметрию) в том и только в том случае, если существует такое алгебраическое число  $\omega$  степени 3 со своими сопряжёнными  $\omega'$  и  $\omega''$ , что выполнено хотя бы одно из следующих условий:

- (а)  $(1, \alpha, \beta) \sim (1, \omega, \omega') : \quad \text{Tr}(\omega) = \omega + \omega' + \omega'' = 0;$
- (б)  $(1, \alpha, \beta) \sim (1, \omega, \omega') : \quad \text{Tr}(\omega) = \omega + \omega' + \omega'' = 1.$

При выполнении утверждения (а) или (б) кубическое расширение  $\mathbb{Q}(\alpha, \beta)$  будет нормальным.

Критерий существования собственной палиндромической симметрии у алгебраической цепной дроби в размерности  $n = 4$  формулируется следующим образом:

**ТЕОРЕМА 3.** Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и пусть подпространство  $l_1$  порождено вектором  $(1, \alpha, \beta, \gamma)$ . Пусть  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$  и  $\sigma_1 (= \text{id}), \sigma_2, \sigma_3, \sigma_4$  — все вложения поля  $K$  в  $\mathbb{R}$  (см. предположение 1). Тогда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  имеет собственную палиндромическую симметрию в том и только в том случае, если (с точностью до перестановки индексов) выполняется

$$\sigma_3(K) = K, \quad \sigma_4(K) = \sigma_2(K), \quad \sigma_3^2 = \sigma_1 = \text{id}, \quad \sigma_4 = \sigma_2\sigma_3$$

и существуют такие алгебраические числа  $\omega$  и  $\psi$  степени 4, принадлежащие полю  $K$ , что выполнено хотя бы одно из следующих условий:

- (1)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \omega') : \quad \psi + \psi' = -(\omega + \omega');$
- (2)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \omega') : \quad \psi + \psi' = 1 - (\omega + \omega');$
- (3)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \omega') : \quad \psi + \psi' = 2 - (\omega + \omega');$
- (4)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'}{2}) : \quad \psi + \psi' = -(\omega + \omega');$
- (5)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'}{2}) : \quad \psi + \psi' = 2 - (\omega + \omega');$
- (6)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'+1}{2}) : \quad \psi + \psi' = -(\omega + \omega');$
- (7)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'+1}{2}) : \quad \psi + \psi' = 2 - (\omega + \omega');$
- (8)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'}{2}) : \quad \psi + \psi' = 1 - \frac{\omega+\omega'}{2};$
- (9)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega+\omega'}{2}) : \quad \psi + \psi' = 2 - \frac{\omega+\omega'}{2};$
- (10)  $(1, \alpha, \beta, \gamma) \sim (1, \omega, \psi, \frac{\omega'-\omega}{4}) : \quad \psi + \psi' = 2 - \frac{\omega+\omega'}{2},$

где  $\omega' = \sigma_3(\omega), \psi' = \sigma_3(\psi)$ .

Наконец, в размерности  $n = 4$  критерий существования собственной циклической палиндромической симметрии у алгебраической цепной дроби имеет следующий вид:

**ТЕОРЕМА 4.** Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и пусть подпространство  $l_1$  порождено вектором  $(1, \alpha, \beta, \gamma)$ . Пусть  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ . Тогда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  имеет собственную циклическую симметрию в том и только в том случае, если  $K$  — циклическое расширение Галуа степени 4, группа Галуа которого порождается вложением  $\sigma$ , и существует такое алгебраическое число  $\omega \in K$  степени 4, что выполнено хотя бы одно из семи условий (1) - (7) теоремы 3 для  $\psi = \sigma_2(\omega)$ .

Следующее утверждение, доказанное в работе [6], показывает, что, в отличие от случаев  $n = 2$  и  $n = 3$ , не всякая цепная дробь, обладающая собственными симметриями, обладает собственными циклическими симметриями:

**ПРЕДЛОЖЕНИЕ 2.** *Существуют такие вещественные числа  $\alpha, \beta, \gamma$ , что подпространство  $l_1$  порождено вектором  $(1, \alpha, \beta, \gamma)$ , вполне вещественное расширение  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$  поля  $\mathbb{Q}$  не является нормальным и  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  — цепная дробь, обладающая собственными симметриями, но не обладающая собственными циклическими симметриями.*

Любопытно, что теорема 4 не следует непосредственно из теоремы 3. В связи с этим возникает естественный вопрос.

*Верно ли, что существует такая палиндромичная алгебраическая цепная дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ , для которой поле  $K$  является циклическим расширением Галуа и у которой не существует собственных циклических палиндромических симметрий?*

Оставшаяся часть статьи имеет следующую структуру: в параграфе 3 мы анализируем то, как у собственных симметрий трехмерных цепных дробей устроены собственные подпространства и перестановки из соотношения (1); в параграфе 4 мы изучаем геометрию трехмерных цепных дробей, обладающих собственными симметриями, в том числе циклическими; в параграфе 5 мы устанавливаем связь между определенными классами цепных дробей и матрицами их собственных симметрий; наконец, параграф 6 посвящен доказательству теорем 3 и 4.

### 3. Собственные симметрии и собственные подпространства

Если задана дробь  $\mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n) = \mathcal{CF}(A) \in \mathfrak{A}_{n-1}$ , будем считать, что подпространство  $l_1$  порождается вектором  $\vec{l}_1 = (1, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1})$  (данное допущение корректно в силу предложения 1). Тогда из предложения 1 следует, что числа  $1, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1})$  над  $\mathbb{Q}$  и каждое  $l_i$  порождается вектором  $\vec{l}_i = (1, \sigma_i(\alpha_1), \dots, \sigma_i(\alpha_{n-1}))$ , где  $\sigma_1 = \text{id}, \sigma_2, \dots, \sigma_n$  — все вложения  $K$  в  $\mathbb{R}$ . Заметим, что верна следующая

**ЛЕММА 1.** *Пусть  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  и  $\mathcal{CF}(A) = \mathcal{CF}(l_1, \dots, l_n)$ . Пусть  $G \neq \pm I_n$  и  $G(\vec{l}_1) = \lambda \vec{l}_1$ . Тогда  $\lambda \notin \mathbb{Q}$ .*

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Предположим, что  $\lambda \in \mathbb{Q}$ . Поскольку  $G \in \text{GL}_n(\mathbb{Z})$  и  $G \neq \pm I_n$ , то  $\text{rank}(G - \lambda I_n) > 0$ . Так как  $(G - \lambda I_n)(\vec{l}_1) = \vec{0}$ , то какие-то числа из набора  $1, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$  выражаются через оставшиеся числа этого набора в виде некоторой линейной комбинации с коэффициентами из  $\mathbb{Q}$ . В силу предложения 1 получаем противоречие.  $\square$

Отныне будем считать, что  $n = 4$ , то есть будем рассматривать трехмерные цепные дроби. Напомним также, что для каждого  $G \in \text{Sym}_{\mathbb{Z}}(\mathcal{CF}(A))$  соотношением (1) определена перестановка  $\sigma_G$ .

**ЛЕММА 2.** *Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ , ассоциированной с (гиперболическим) оператором  $A$ . Тогда существует такая нумерация подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , что  $\sigma_G = (1, 2)(3, 4)$  или  $\sigma_G = (1, 2, 3, 4)$ .*

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Случай  $\sigma_G = \text{id}$  невозможен в силу того, что оператор  $G$  не является симметрией Дирихле  $\mathcal{CF}(A)$ .

Предположим, существует такая нумерация подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , для которой  $\sigma_G = (1)(2, 3, 4)$ . Таким образом, существуют такие вещественные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ , что матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu_2 \\ 0 & \mu_3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mu_4 & 0 \end{pmatrix}.$$

Тогда характеристический многочлен оператора  $G$  имеет вид

$$\chi_G(x) = (x - \mu_1)(x^3 - \mu_2\mu_3\mu_4) = x^4 - \mu_1x^3 - \mu_2\mu_3\mu_4x \pm 1 \in \mathbb{Z}[x].$$

Следовательно,  $\mu_1$  — целое число, и при этом  $\mu_1$  — корень уравнения  $\chi_G(x) = 0$ , то есть  $\mu_1 = \pm 1$ . Стало быть,  $l_1$  — собственное подпространство оператора  $G$ , соответствующее собственному значению  $\mu_1 = \pm 1$ . То есть  $l_1$  рационально, что противоречит гиперболичности оператора  $A$ .

Теперь предположим, существует такая нумерация подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , что  $\sigma_G = (1)(2)(3, 4)$ . Таким образом, существуют такие вещественные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ , что матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu_3 \\ 0 & 0 & \mu_4 & 0 \end{pmatrix}.$$

Тогда характеристический многочлен оператора  $G$ , коэффициенты которого целочисленны, имеет вид

$$\begin{aligned} & (x - \mu_1)(x - \mu_2)(x^2 - \mu_3\mu_4) = \\ & = x^4 - (\mu_1 + \mu_2)x^3 + (\mu_1\mu_2 - \mu_3\mu_4)x^2 + (\mu_1 + \mu_2)\mu_3\mu_4x - \mu_1\mu_2\mu_3\mu_4. \end{aligned}$$

Так как  $\mu_1 + \mu_2 \in \mathbb{Z}$ , то  $\mu_3\mu_4 \in \mathbb{Q}$ . Тогда существуют такие взаимно-простые целые числа  $p \geq 1$  и  $q \geq 1$ , что  $|\mu_3\mu_4| = \frac{p}{q}$ ,  $|\mu_1\mu_2| = \frac{q}{p}$ , а значит,

$$|\mu_1\mu_2 - \mu_3\mu_4| = \frac{\pm p^2 \pm q^2}{pq}.$$

Итак,  $p^2$  делится на  $q$  и  $q^2$  делится на  $p$ , то есть  $p = q = 1$  и  $\mu_3\mu_4 = \pm 1$ . Таким образом, матрица оператора  $G^2$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} \mu_1^2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_2^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \pm 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \pm 1 \end{pmatrix}.$$

Из леммы 1 следует, что  $G^2 = I_4$ , то есть  $\mu_1 = \pm 1$ . Вновь применяя лемму 1, получаем, что  $G = \pm I_4$ , чего не может быть.

Таким образом, существует такая нумерация подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , что  $\sigma_G = (1, 2)(3, 4)$  или  $\sigma_G = (1, 2, 3, 4)$ .  $\square$

**СЛЕДСТВИЕ 1.** Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Пусть  $G' = G^2$ , если  $\text{ord}(\sigma_G) = 4$ , и  $G' = G$ , если  $\text{ord}(\sigma_G) = 2$ . Тогда  $G'$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{G'}) = 2$ .

Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Изменив при необходимости нумерацию подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , в силу леммы 2 можно рассмотреть такие вещественные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ , что матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \mu_1 \\ \mu_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mu_4 & 0 \end{pmatrix} \tag{2}$$

или вид

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \mu_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu_2 \\ \mu_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_4 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad (3)$$

Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид (2). В работе [14] доказывается следующая

**ЛЕММА 3.** Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид (2). Тогда  $G$  является собственной симметрией дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  в том и только том случае, если  $\mu_1\mu_2\mu_3\mu_4 = 1$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Пусть  $G$  является собственной симметрией цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существуют такие числа  $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4$  из множества  $\{-1, 1\}$ , что

$$G(\varepsilon_1\vec{l}_1, \varepsilon_2\vec{l}_2, \varepsilon_3\vec{l}_3, \varepsilon_4\vec{l}_4) = (\mu_2\varepsilon_1\vec{l}_2, \mu_3\varepsilon_2\vec{l}_3, \mu_4\varepsilon_3\vec{l}_4, \mu_1\varepsilon_4\vec{l}_1),$$

и выполняются неравенства

$$\mu_1 \frac{\varepsilon_4}{\varepsilon_1} > 0, \mu_2 \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2} > 0, \mu_3 \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_3} > 0, \mu_4 \frac{\varepsilon_3}{\varepsilon_4} > 0.$$

Стало быть,  $\mu_1\mu_2\mu_3\mu_4 > 0$ , а значит,  $\mu_1\mu_2\mu_3\mu_4 = 1$ .

Если  $\mu_1\mu_2 \dots \mu_n = 1$ , то оператор  $G$  имеет собственное направление, которое соответствует собственному значению 1 и лежит внутри некоторого конуса  $C \in \mathcal{C}(l_1, \dots, l_n)$ .  $\square$

Для палиндромических симметрий вида (3) справедливо аналогичное утверждение:

**ЛЕММА 4.** Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид (3). Тогда  $G$  является собственной симметрией дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  в том и только том случае, если  $\mu_1\mu_3 = \mu_2\mu_4 = 1$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Пусть  $G$  является собственной симметрией цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существуют такие числа  $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4$  из множества  $\{-1, 1\}$ , что

$$G(\varepsilon_1\vec{l}_1, \varepsilon_2\vec{l}_2, \varepsilon_3\vec{l}_3, \varepsilon_4\vec{l}_4) = (\mu_3\varepsilon_1\vec{l}_3, \mu_4\varepsilon_2\vec{l}_4, \mu_1\varepsilon_3\vec{l}_1, \mu_2\varepsilon_4\vec{l}_2),$$

и выполняются неравенства

$$\mu_1 \frac{\varepsilon_3}{\varepsilon_1} > 0, \mu_2 \frac{\varepsilon_4}{\varepsilon_2} > 0, \mu_3 \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_3} > 0, \mu_4 \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_4} > 0.$$

Стало быть,  $\mu_1\mu_3 > 0$  и  $\mu_2\mu_4 > 0$ . Так как у оператора  $G$  существует неподвижная точка на некотором парусе, то у оператора  $G$  существует одномерное собственное подпространство, соответствующее собственному значению 1. Теперь, поскольку характеристический многочлен оператора  $G$  имеет вид  $(x^2 - \mu_1\mu_3)(x^2 - \mu_2\mu_4)$ , то  $\mu_1\mu_3 = 1$  или  $\mu_2\mu_4 = 1$ . Тогда  $\mu_1\mu_3 = \mu_2\mu_4 = 1$ .

Если  $\mu_1\mu_3 = \mu_2\mu_4 = 1$ , то, опять же, характеристический многочлен оператора  $G$  имеет вид  $x^4 - 2x^2 + 1$ . Стало быть, у оператора  $G$  существует целочисленный собственный вектор, соответствующий собственному значению 1. Этот вектор лежит внутри некоторого конуса  $C \in \mathcal{C}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ , поскольку цепная дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  является алгебраической.  $\square$

**СЛЕДСТВИЕ 2.** Пусть  $G$  — палиндромическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Тогда  $G$  является собственной симметрией в том и только том случае, если  $G'$  (см. следствие 1) является собственной симметрией.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Если  $G$  является собственной симметрией  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ , то, очевидно, оператор  $G'$  также является собственной симметрией цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ .

Обратно, предположим, что  $G'$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Случай  $\text{ord}(\sigma_G) = 2$ , то есть  $G' = G$ , очевиден. Если  $\text{ord}(\sigma_G) = 4$ , то, изменив при необходимости нумерацию подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , можно считать, что матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид (3). Тогда матрица оператора  $G' = G^2$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \mu_1\mu_4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu_2\mu_1 \\ \mu_3\mu_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_4\mu_3 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Стало быть,  $\mu_1\mu_2\mu_3\mu_4 = 1$  в силу леммы 4, а значит,  $G$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  в силу леммы 3.  $\square$

ЛЕММА 5. Пусть  $G$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и  $\text{ord}(\sigma_G) = 2$ . Тогда существуют такие одномерные рациональные подпространства  $l_+^1, l_+^2, l_-^1$  и  $l_-^2$ , что  $Gl_+^1 = l_+^1$ ,  $Gl_+^2 = l_+^2$ ,  $Gl_-^1 = l_-^1$ ,  $Gl_-^2 = l_-^2$  и  $l_+^1 + l_+^2 + l_-^1 + l_-^2 = \mathbb{R}^4$ . При этом подпространства  $l_+^1$  и  $l_+^2$  соответствуют собственному значению 1, а подпространства  $l_-^1$  и  $l_-^2$  соответствуют собственному значению  $-1$ .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Изменив при необходимости нумерацию подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , в силу леммы 4 можно считать, что существуют такие вещественные числа  $\mu_1$  и  $\mu_2$ , что матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \mu_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu_2 \\ \frac{1}{\mu_1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\mu_2} & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Так как  $\chi_G(x) = (x-1)^2(x+1)^2$ , то у оператора  $G$  есть двумерное инвариантное подпространство  $L_+$ , соответствующее собственному значению 1 и двумерное инвариантное подпространство  $L_-$ , соответствующее собственному значению  $-1$ . Покажем рациональность подпространств  $L_+$  и  $L_-$ , из чего будет следовать утверждение леммы.

Поскольку подпространство  $L_+$  совпадает с решением системы линейных уравнений

$$(G - I_4)\vec{x} = \vec{0},$$

то фундаментальная система решений данной системы линейных уравнений имеет размерность 2. Рассмотрев в качестве значений свободных переменных наборы  $(0, 1)$  и  $(1, 0)$ , мы определим два линейно-независимых рациональных решения данной системы, из чего следует рациональность  $L_+$ . Рациональность подпространства  $L_-$  доказывается аналогичным способом.  $\square$

ЛЕММА 6. Пусть  $G$  — собственная циклическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Тогда собственные значения оператора  $G$  равны 1,  $-1$ ,  $i$  и  $-i$ . Более того, собственные подпространства  $l_+$  (соответствующее собственному значению 1),  $l_-$  (соответствующее собственному значению  $-1$ ) и  $L$  (соответствующее собственным значениям  $i$  и  $-i$ ) являются рациональными. В частности, подпространство  $L$  не содержит собственных для  $G$  одномерных подпространств и для любого  $\vec{v} \in L$  верно, что  $G^2(\vec{v}) = -\vec{v}$ .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Изменив при необходимости нумерацию подпространств  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , можно считать, что в силу леммы 3 существуют такие вещественные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ ,



что  $\mu_1\mu_2\mu_3\mu_4 = 1$  и матрица оператора  $G$  в базисе  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$  имеет вид (2). Так как  $\chi_G(x) = x^4 - \mu_1\mu_2\mu_3\mu_4$ , то собственные значения оператора  $G$  равны 1,  $-1$ ,  $i$  и  $-i$ , а значит, у  $G$  есть ровно два одномерных собственных подпространства и двумерное инвариантное подпространство, которое не содержит собственных для  $G$  одномерных подпространств. Обозначим через  $l_+$  рациональное одномерное собственное подпространство оператора  $G$ , соответствующее собственному значению 1, через  $l_-$  — рациональное одномерное собственное подпространство оператора  $G$ , соответствующее собственному значению  $-1$ , а через  $L$  — двумерное инвариантное подпространство, соответствующее собственным значениям  $i$  и  $-i$ . Покажем рациональность подпространства  $L$ .

Поскольку  $l_- + l_+ + L = \mathbb{R}^4$ , то для любого вектора  $\vec{v} \in \mathbb{R}^4$  существуют такие единственные векторы  $\vec{p}(\vec{v}, l_-) \in l_-$ ,  $\vec{p}(\vec{v}, l_+) \in l_+$  и  $\vec{p}(\vec{v}, L) \in L$ , что выполняется равенство

$$\vec{v} = \vec{p}(\vec{v}, l_-) + \vec{p}(\vec{v}, l_+) + \vec{p}(\vec{v}, L).$$

Заметим, что  $\vec{p}(G^2(\vec{v}), L) = \vec{p}(-\vec{v}, L)$ ,  $\vec{p}(G^2(\vec{v}), l_-) = \vec{p}(\vec{v}, l_-)$  и  $\vec{p}(G^2(\vec{v}), l_+) = \vec{p}(\vec{v}, l_+)$  для любого вектора  $\vec{v} \in \mathbb{R}^4$ . Таким образом, для любой точки  $\vec{z} \in \mathbb{Z}^4 \setminus (l_+ + l_-)$  ненулевые целочисленные векторы  $\vec{z} - G^2(\vec{z})$  и  $G(\vec{z}) - G^3(\vec{z})$  лежат в двумерном подпространстве  $L$ . Эти два целочисленных вектора неколлинеарны, поскольку  $G(\vec{z}) - G^3(\vec{z}) = G(\vec{z} - G^2(\vec{z}))$  и подпространство  $L$  не содержит собственных для оператора  $G$  одномерных подпространств. Итак, мы показали, что подпространство  $L$  рационально.  $\square$

## 4. Геометрия собственных симметрий

**ЛЕММА 7.** Пусть  $G$  — собственная симметрия дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Пусть  $F = G'$  (см. следствие 1) — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  (см. следствие 2). Тогда существуют  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4 \in \mathbb{Z}^4$ , такие что

$$F(\vec{z}_1) = \vec{z}_3, F(\vec{z}_2) = \vec{z}_4, F(\vec{z}_3) = \vec{z}_1, F(\vec{z}_4) = \vec{z}_2$$

и выполняется хотя бы одно из следующих одиннадцати утверждений:

- (1) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (2) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (3) векторы  $\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (4) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (5) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (6) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (7) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) + \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4 - \vec{z}_3 - \vec{z}_2)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (8) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (9) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{4}\vec{z}_1 + \frac{1}{2}\vec{z}_2 - \frac{1}{4}\vec{z}_3 + \frac{1}{2}\vec{z}_4$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (10) векторы  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}\vec{z}_1 + \frac{1}{4}\vec{z}_2 + \frac{1}{2}\vec{z}_4$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ ;
- (11) векторы  $\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)$  образуют базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Будем называть плоскость *рациональной*, если множество содержащихся в нем целых точек является (аффинной) решеткой ранга, равного размерности этой плоскости.

Рассмотрим для собственной симметрии  $F$  подпространства  $l_+^1, l_+^2, l_-^1$  и  $l_-^2$  из леммы 5 и положим  $S = l_+^2 + l_-^1 + l_-^2$ . Обозначим через  $S_1$  ближайшую к  $S$  рациональную гиперплоскость, параллельную  $S$  и не совпадающую с  $S$  (любую из двух). Тогда  $G(S_1) = S_1$ . Также обозначим через  $\vec{p}$  точку пересечения гиперплоскости  $S_1$  и  $l_+^1$ , а через  $l$  и  $\pi$  прямую и плоскость, проходящие через точку  $\vec{p}$  и параллельные  $l_+^2$  и  $L_- = l_-^1 + l_-^2$  соответственно. При этом  $F(l) = l$ ,  $F(\pi) = \pi$  и  $F(\vec{p}) = \vec{p}$ .

Плоскость  $\pi$  разделяет гиперплоскость  $S_1$  на два множества  $S_1^+$  и  $S_1^-$ . Пусть  $Q$  и  $R$  — рациональные плоскости ближайшие к  $\pi$ , параллельные  $\pi$  и не совпадающие с  $\pi$ , принадлежащие множествам  $S_1^+$  и  $S_1^-$  соответственно. Отметим, что, вообще говоря, расстояния от  $\pi$  до  $Q$  и от  $\pi$  до  $R$  не обязательно равны. Положим  $\bar{p}^Q = Q \cap l$  и  $\bar{p}^R = R \cap l$ . Построим точки  $\bar{z}_1, \bar{z}_2, \bar{z}_3, \bar{z}_4$  при помощи следующей итерационной процедуры.

Для начала предположим,  $(\bar{v}_1, \bar{v}_2)$  — такая пара точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ , что  $\bar{v}_1 \in Q, \bar{v}_2 \in R$ , векторы  $\bar{v}_1 - \bar{p}^Q$  и  $\bar{v}_2 - \bar{p}^R$  неколлинеарны. Тогда можно построить точки

$$\begin{aligned} \bar{v}_3 &= F(\bar{v}_1) \in \mathbb{Z}^4 \cap Q, & \bar{v}_4 &= F(\bar{v}_2) \in \mathbb{Z}^4 \cap R, \\ \bar{v}_1^R &= \bar{v}_1 + (\bar{p}^R - \bar{p}^Q), & \bar{v}_3^R &= \bar{v}_3 + (\bar{p}^R - \bar{p}^Q), \\ \bar{v}_2^Q &= \bar{v}_2 + (\bar{p}^Q - \bar{p}^R), & \bar{v}_4^Q &= \bar{v}_4 + (\bar{p}^Q - \bar{p}^R), \\ \bar{v}_1^\pi &= \bar{v}_1 + (\bar{p} - \bar{p}^Q), & \bar{v}_3^\pi &= \bar{v}_3 + (\bar{p} - \bar{p}^Q), \\ \bar{v}_2^\pi &= \bar{v}_2 + (\bar{p} - \bar{p}^R), & \bar{v}_4^\pi &= \bar{v}_4 + (\bar{p} - \bar{p}^R). \end{aligned} \quad (4)$$

Рассмотренные точки определяют тройку параллелограммов  $(\Delta^\pi, \Delta^Q, \Delta^R)$ , где

$$\begin{aligned} \Delta^\pi &= \text{conv}(\bar{v}_1^\pi, \bar{v}_2^\pi, \bar{v}_3^\pi, \bar{v}_4^\pi) \subset \pi, \\ \Delta^Q &= \text{conv}(\bar{v}_1, \bar{v}_2^Q, \bar{v}_3, \bar{v}_4^Q) \subset Q, & \Delta^R &= \text{conv}(\bar{v}_1^R, \bar{v}_2, \bar{v}_3^R, \bar{v}_4) \subset R. \end{aligned} \quad (5)$$

Возьмем произвольную целочисленную точку  $\bar{v}_{1,1} \in Q \setminus l$ . Тогда существует такая целочисленная точка  $\bar{v}_{1,2} \in R \setminus l$ , что вектор  $\bar{v}_{1,1} - \bar{p}^Q$  неколлинеарен вектору  $\bar{v}_{1,2} - \bar{p}^R$ .

Теперь предположим, мы построили такую пару точек  $(\bar{v}_{j,1}, \bar{v}_{j,2})$  решетки  $\mathbb{Z}^4$ , что  $\bar{v}_{j,1} \in Q, \bar{v}_{j,2} \in R$ , векторы  $\bar{v}_{j,1} - \bar{p}^Q$  и  $\bar{v}_{j,2} - \bar{p}^R$  неколлинеарны. Положив  $(\bar{v}_1, \bar{v}_2) = (\bar{v}_{j,1}, \bar{v}_{j,2})$ , определим с помощью 4 точки  $\bar{v}_{j,3} = \bar{v}_3, \bar{v}_{j,4} = \bar{v}_4, \bar{v}_{j,1}^R = \bar{v}_1^R, \bar{v}_{j,3}^R = \bar{v}_3^R, \bar{v}_{j,2}^Q = \bar{v}_2^Q, \bar{v}_{j,4}^Q = \bar{v}_4^Q, \bar{v}_{j,1}^\pi = \bar{v}_1^\pi, \bar{v}_{j,2}^\pi = \bar{v}_2^\pi, \bar{v}_{j,3}^\pi = \bar{v}_3^\pi, \bar{v}_{j,4}^\pi = \bar{v}_4^\pi$ . Также, с помощью 5 определим параллелограммы  $\Delta_j^\pi = \Delta^\pi, \Delta_j^Q = \Delta^Q, \Delta_j^R = \Delta^R$ . Кроме того, положим  $\bar{p}_{j,1}^R = \frac{1}{2}(\bar{v}_{j,1}^R + \bar{p}^R), \bar{p}_{j,3}^R = \frac{1}{2}(\bar{v}_{j,3}^R + \bar{p}^R), \bar{p}_{j,2}^Q = \frac{1}{2}(\bar{v}_{j,2}^Q + \bar{p}^Q)$  и  $\bar{p}_{j,4}^Q = \frac{1}{2}(\bar{v}_{j,4}^Q + \bar{p}^Q)$ .

Если на плоскостях  $Q$  и  $R$  существует целая точка, не совпадающая с точками  $\bar{p}^Q, \bar{p}^R, \bar{p}_{j,1}^R, \bar{p}_{j,3}^R, \bar{p}_{j,2}^Q, \bar{p}_{j,4}^Q$  и не с какой из вершин параллелограммов  $\Delta_j^Q$  и  $\Delta_j^R$ , при этом лежащая в одном из этих параллелограммов (без ограничения общности, в  $\Delta_j^Q$ ), то обозначим ее через  $\bar{v}$ . Иначе будем называть пару точек  $(\bar{v}_{j,1}, \bar{v}_{j,2})$  *допустимой парой для оператора  $G$  и цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$* .

Предположим, что вектор  $\bar{v} - \bar{p}^Q$  неколлинеарен вектору  $\bar{v}_{j,2} - \bar{p}^R$ . Тогда положим  $\bar{v}_{j+1,1} = \bar{v}, \bar{v}_{j+1,2} = \bar{v}_{j,2}$ .

Теперь предположим, что вектор  $\bar{v} - \bar{p}^Q$  коллинеарен вектору  $\bar{v}_{j,2} - \bar{p}^R$ . Заметим, что  $\bar{v} - F(\bar{v}) = 2(\bar{v} - \bar{p}^Q)$ , а значит,  $|\bar{v} - F(\bar{v})| < |\bar{v}_{j,4} - \bar{v}_{j,2}|$  и векторы  $\pm(\bar{v} - F(\bar{v}))$  не совпадают ни с каким из векторов  $\bar{v}_{j,4} - \bar{v}_{j,2}$  и  $\bar{p}^R - \bar{v}_{j,2} = \bar{p}_{j,4}^Q - \bar{p}_{j,2}^Q$ . Таким образом, либо точка  $\bar{v}_{j,2} + (\bar{v} - F(\bar{v}))$ , либо точка  $\bar{v}_{j,2} - (\bar{v} - F(\bar{v}))$  лежит в параллелограмме  $\Delta_j^R$  и не совпадает с точками  $\bar{p}^R, \bar{p}_{j,1}^R, \bar{p}_{j,3}^R$  и не с какой из вершин параллелограмма  $\Delta_j^R$ . Обозначим эту точку через  $\bar{v}_{j+1,2}$  и положим  $\bar{v}_{j+1,1} = \bar{v}_{j,1}$ . Заметим, что вектор  $\bar{v}_{j+1,1} - \bar{p}^Q$  неколлинеарен вектору  $\bar{v}_{j+1,2} - \bar{p}^R$ .

Последовательность пар  $(\bar{v}_{j,1}, \bar{v}_{j,2})$  конечна, так как, по построению

$$\Delta_j^\pi \subset \Delta_{j+1}^\pi, \quad \Delta_j^Q \subset \Delta_{j+1}^Q, \quad \Delta_j^R \subset \Delta_{j+1}^R.$$

Пусть  $(\bar{z}_1, \bar{z}_2) = (\bar{v}_{k,1}, \bar{v}_{k,2})$  — последний элемент такой последовательности, то есть  $(\bar{z}_1, \bar{z}_2)$  — допустимая пара для оператора  $G$  и цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Положив  $(\bar{v}_1, \bar{v}_2) = (\bar{z}_1, \bar{z}_2)$ , определим с помощью 4 точки  $\bar{z}_3 = \bar{v}_3, \bar{z}_4 = \bar{v}_4, \bar{z}_1^R = \bar{v}_1^R, \bar{z}_3^R = \bar{v}_3^R, \bar{z}_2^Q = \bar{v}_2^Q, \bar{z}_4^Q = \bar{v}_4^Q$ ,

$\vec{z}_1^\pi = \vec{v}_1^\pi$ ,  $\vec{z}_2^\pi = \vec{v}_2^\pi$ ,  $\vec{z}_3^\pi = \vec{v}_3^\pi$ ,  $\vec{z}_4^\pi = \vec{v}_4^\pi$ . Также, с помощью 5 определим параллелограммы  $\Delta_k^\pi = \Delta^\pi$ ,  $\Delta_k^Q = \Delta^Q$ ,  $\Delta_k^R = \Delta^R$ . Кроме того, положим  $\vec{p}_1^R = \frac{1}{2}(\vec{z}_1^R + \vec{p}^R)$ ,  $\vec{p}_3^R = \frac{1}{2}(\vec{z}_3^R + \vec{p}^R)$ ,  $\vec{p}_2^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_2^Q + \vec{p}^Q)$  и  $\vec{p}_4^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_4^Q + \vec{p}^Q)$ .

Покажем, что множество  $(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4$  совпадает с одним из множеств (с точностью до перенумерации точек  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$ )

$$\begin{aligned} & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2, \vec{z}_4\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{p}^Q, \vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}_1^R, \vec{p}_3^R\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}^R\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4\}, \\ & \{\vec{p}, \vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}, \\ & \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R\}. \end{aligned}$$

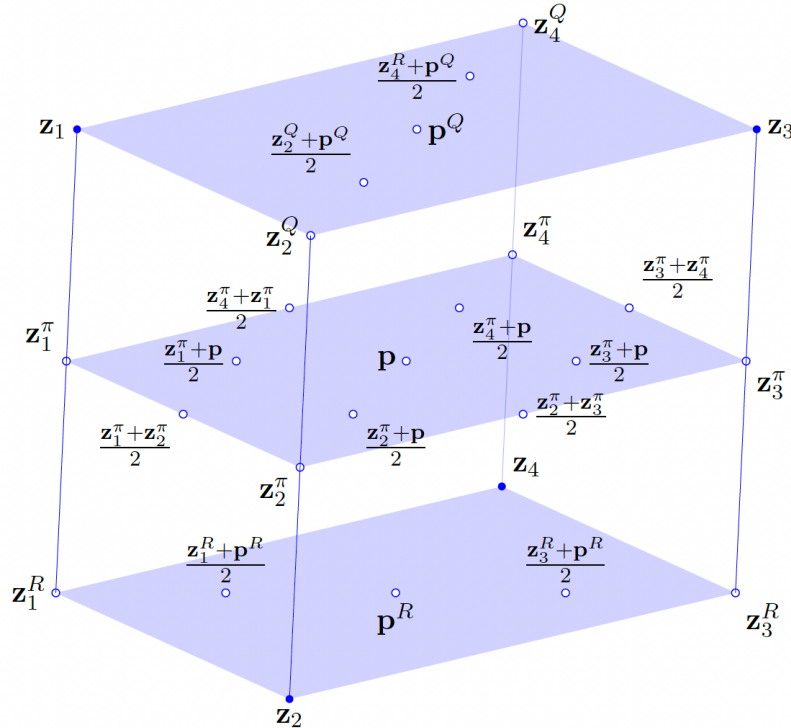


Рис. 1: Возможное расположение точек решетки  $\mathbb{Z}^4$  в параллелограммах из построенной тройки  $(\Delta_k^\pi, \Delta_k^Q, \Delta_k^R)$

Рассмотрим параллелограмм  $\Delta_k^Q$ . Поскольку  $F(\vec{p}_2^Q) = \vec{p}_4^Q$ ,  $F(\vec{p}_4^Q) = \vec{p}_2^Q$ ,  $F(\vec{z}_2^Q) = \vec{z}_4^Q$  и  $F(\vec{z}_4^Q) = \vec{z}_2^Q$ , то  $\vec{p}_2^Q \in \mathbb{Z}^4 \Leftrightarrow \vec{p}_4^Q \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{z}_2^Q \in \mathbb{Z}^4 \Leftrightarrow \vec{z}_4^Q \in \mathbb{Z}^4$ . Заметим, что если  $\vec{p}_2^Q \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{p}_4^Q \in \mathbb{Z}^4$ , то точки  $\vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q, \vec{p}^Q$  не принадлежат решетке  $\mathbb{Z}^4$  в силу способа построения параллелограмма  $\Delta_k^R$ . Таким образом, множество  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4$  совпадает с одним из множеств

$$\{\vec{z}_1, \vec{z}_3\}, \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q\}, \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{p}^Q\}, \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q, \vec{p}^Q\}, \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{p}_2^Q, \vec{p}_4^Q\}.$$

Аналогично, множество  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  совпадает с одним из множеств

$$\{\vec{z}_2, \vec{z}_4\}, \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R\}, \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}^R\}, \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R, \vec{p}^R\}, \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}_1^R, \vec{p}_3^R\}.$$

Рассмотрим следующие случаи:

**А)**  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3\}$ . Если  $\vec{z}_1^R \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{z}_3^R \in \mathbb{Z}^4$ , то  $\vec{z}_2^Q = \vec{z}_1 + (\vec{z}_2 - \vec{z}_1^R) \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{z}_4^Q \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит рассматриваемому случаю. Если  $\vec{p}_1^R \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{p}_3^R \in \mathbb{Z}^4$ , то  $\vec{p}^Q = \vec{z}_1 + (\vec{p}_3^R - \vec{p}_1^R) \in \mathbb{Z}^4$ , что также противоречит рассматриваемому случаю. Таким образом, существует ровно два подслучая:

**А.1)**  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4\}$ . Этот случай, в свою очередь, разбивается на два подслучая:

**А.1.а)** Плоскость  $\pi$  рациональная. Тогда, плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ . Покажем, что параллелограмм  $\Delta_k^\pi$  не содержит точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Пусть это не так. Будем считать, без ограничения общности, что существует точка  $\vec{w} \in \mathbb{Z}^4$ , лежащая в параллелограмме  $\text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$ . Если  $\vec{w} \notin \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$ , то  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \in \Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \notin \{\vec{z}_2, \vec{z}_4\}$ , чего не может быть. Если  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}$ , то  $\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2} = F(\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , а значит,  $\vec{z}_4^Q = \vec{z}_1 + (\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2} - \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , чего также не может быть. Аналогично показывается, что случай  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}$  невозможен, а значит,  $\Delta_k^\pi$  не содержит точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Поскольку  $\text{conv}(\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{z}_2)) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{z}_2)\}$ , то в параллелограмме  $\text{conv}(\vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{z}_1^\pi + (\vec{z}_1^\pi - \vec{z}_4^\pi), \vec{z}_2^\pi + (\vec{z}_2^\pi - \vec{z}_3^\pi))$  должна существовать точка  $\vec{y} \in \mathbb{Z}^4$ , а значит, по доказанному выше, точка  $\vec{y}$  лежит в параллелограмме  $\text{conv}(\vec{z}_2^\pi, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_1^\pi + (\vec{z}_1^\pi - \vec{z}_4^\pi), \vec{z}_2^\pi + (\vec{z}_2^\pi - \vec{z}_3^\pi))$ . Но тогда  $\vec{z}_3 + (\vec{z}_3 - \vec{y}) \in \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{z}_3 + (\vec{z}_3 - \vec{y}) \in \Delta_k^\pi$ , чего, как мы показали, не может быть.

**А.1.б)** (будет соответствовать утверждению (2)) Плоскость  $\pi$  не является рациональной плоскостью. Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2, \vec{z}_4\},$$

набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (2).

**А.2)**  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}^R\}$ . Этот случай, в свою очередь, разбивается на два подслучая:

**А.2.а)** Плоскость  $\pi$  рациональная. Тогда, плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ . Покажем, что параллелограмм  $\Delta_k^\pi$  не содержит точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Пусть это не так. Можно считать, что существует точка  $\vec{w} \in \mathbb{Z}^4$ , лежащая либо в параллелограмме  $\text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$ , либо в параллелограмме  $\text{conv}(\vec{z}_2^\pi, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2})$ . Рассмотрим случай  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$ . Если  $\vec{w} \notin \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}\}$ , то  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \in \Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \notin \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}^R\}$ , чего не может быть. Если  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}$ , то  $\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2} = F(\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , а значит,  $\vec{p}^Q = \vec{z}_1 + (\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2} - \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , чего не может быть. Если  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}$ , то  $\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2} = F(\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , а значит,  $\vec{z}_4^Q = \vec{z}_1 + (\frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2} - \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , чего также не может быть. Аналогично показывается, что случай  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}$  невозможен, а значит, случай  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$  невозможен. Теперь рассмотрим случай  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_2^\pi, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2})$ . Если  $\vec{w} \notin \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}\}$ , то  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_2) \in \Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_2) \notin \{\vec{z}_1, \vec{z}_3\}$ , чего не может быть. По доказанному выше, случаи  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}$  и  $\vec{w} = \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}$  также невозможны, а значит,  $\Delta_k^\pi$  не содержит точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Поскольку  $\text{conv}(\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{p}^R)) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{p}^R)\}$ , то в параллелограмме



**Б.1)**  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R\}$ . Этот случай, в свою очередь, разбивается на два подслучая:

**Б.1.а)** Плоскость  $\pi$  рациональная. Тогда, плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ . Поскольку  $\text{conv}(\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{z}_3^R)) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_3 + (\vec{z}_4 - \vec{z}_3^R)\}$ , то в параллелограмме  $\Delta_k^\pi$  должна существовать хотя бы одна точка решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Пусть  $\vec{w} \in \Delta_k^\pi \cap \mathbb{Z}^4$ . Покажем, что  $\vec{w} \in \{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$ . Предположим, что это не так. Можно считать, что либо

$$\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}),$$

либо

$$\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_2^\pi, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}).$$

Если  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$ , то  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \in \Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \notin \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R\}$ , чего не может быть. Если  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_2^\pi, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2})$ , то  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_2) \in \Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_2) \notin \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q\}$ , чего не может быть. Далее рассмотрим подслучаи:

**Б.1.а.1)** (будет соответствовать утверждению (7)) Пусть  $\vec{w} \in \{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}$ . В этом случае каждая из точек множества  $\{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}$  принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . При этом, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q\}$ , то никакая из точек множества  $\{\vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}$$

и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_1^\pi = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) + \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4 - \vec{z}_3 - \vec{z}_2)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (7).

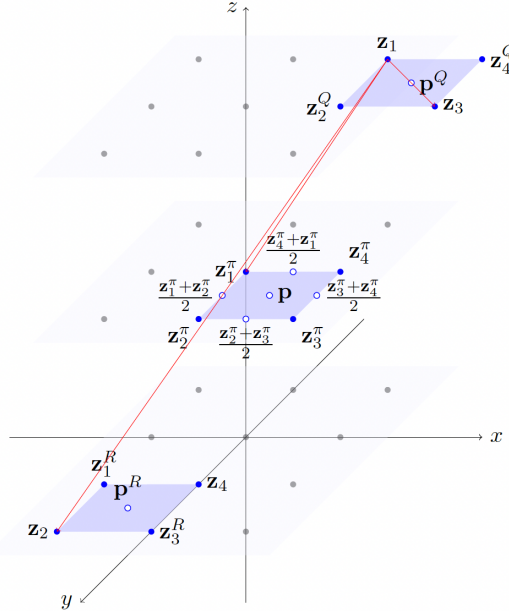


Рис. 4: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Б.1.а.1** леммы 7

**Б.1.а.2)** (будет соответствовать утверждению (1)) Пусть  $\vec{w} = \vec{p}$ . В силу доказательства случая **Б.1.а.1** никакая из точек множества  $\{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Кроме того, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q\}$ , то никакая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}\}$$

и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{p} = \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (1).

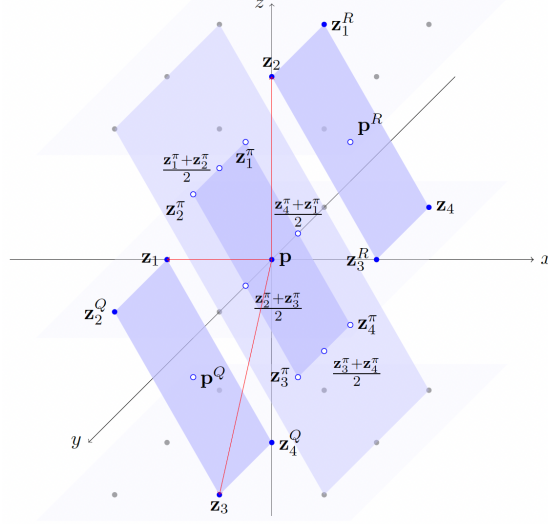


Рис. 5: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Б.1.а.2** леммы 7

**Б.1.а.3)** (будет соответствовать утверждению (11)) Пусть  $\vec{w} \in \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}\}$ . В этом случае каждая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}\}$  принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . В силу доказательства случаев **Б.1.а.1** и **Б.1.а.2** никакая из точек множества  $\{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Кроме того, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q\}$ , то никакая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}\}$$

и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi) = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (11).

**Б.1.б)** (будет соответствовать утверждению (6)) Плоскость  $\pi$  не является рациональной плоскостью. Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4\},$$

набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (6).

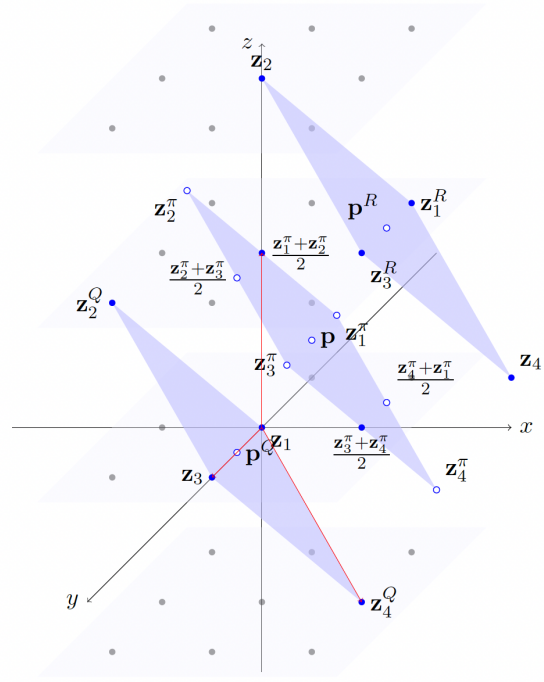


Рис. 6: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Б.1.а.3** леммы 7

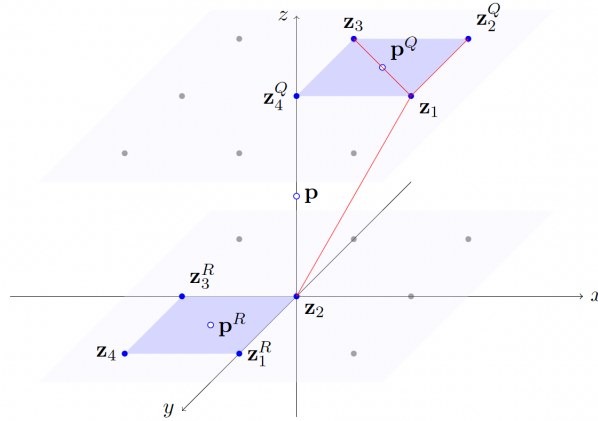


Рис. 7: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Б.1.6** леммы 7

**В)**  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_1, \bar{z}_3, \bar{p}^Q\}$ . Заметим, что случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4\}$  с точностью до перестановки индексов полностью эквивалентен пункту **А.2**. Кроме того, случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4, \bar{z}_1^R, \bar{z}_3^R\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **Б**. Если  $\bar{p}^R \in \mathbb{Z}^4$ , то  $\bar{z}_2^Q = \bar{p}^Q + (\bar{z}_2 - \bar{p}^R) \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит рассматриваемому случаю. Таким образом, существует ровно один подслучай:

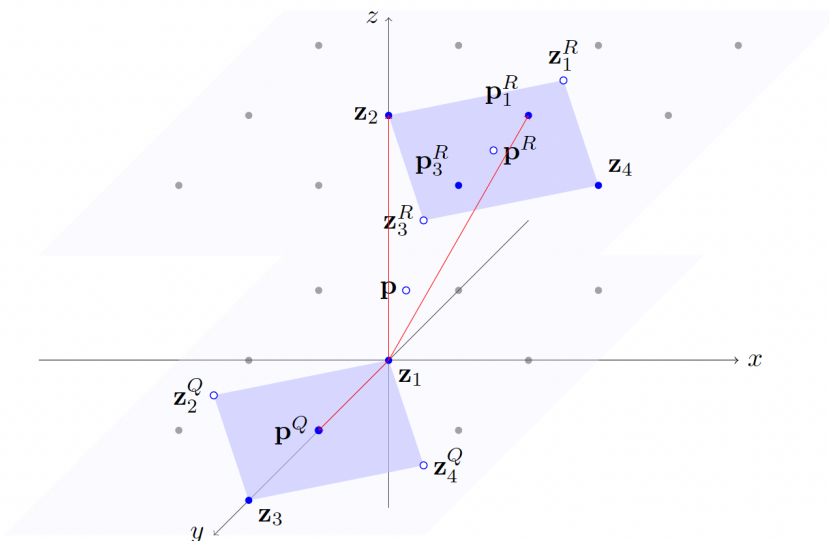
**В.1)**  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4, \bar{p}_1^R, \bar{p}_3^R\}$ . Этот случай, в свою очередь, разбивается на два подслучая:

**В.1.а)** Плоскость  $\pi$  рациональная. Тогда, плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ . Покажем, что параллелограмм  $\Delta_k^\pi$  не содержит точек решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Пусть это не так. Можно считать, что существует точка  $\bar{w} \in \mathbb{Z}^4$ , лежащая либо в параллелограмме  $\text{conv}(\bar{z}_1^\pi, \frac{\bar{z}_1^\pi + \bar{z}_2^\pi}{2}, \bar{p}, \frac{\bar{z}_4^\pi + \bar{z}_1^\pi}{2})$ , либо в параллелограмме  $\text{conv}(\bar{z}_2^\pi, \frac{\bar{z}_2^\pi + \bar{z}_3^\pi}{2}, \bar{p}, \frac{\bar{z}_1^\pi + \bar{z}_2^\pi}{2})$ . Рассмотрим случай  $\bar{w} \in \text{conv}(\bar{z}_1^\pi, \frac{\bar{z}_1^\pi + \bar{z}_2^\pi}{2}, \bar{p}, \frac{\bar{z}_4^\pi + \bar{z}_1^\pi}{2})$ . Если  $\bar{w} \notin \{\frac{\bar{z}_1^\pi + \bar{z}_2^\pi}{2}, \frac{\bar{z}_4^\pi + \bar{z}_1^\pi}{2}, \frac{3\bar{z}_1^\pi + \bar{p}}{4}, \frac{\bar{z}_1^\pi + 3\bar{p}}{4}\}$ , то  $\bar{w} + (\bar{w} - \bar{z}_1) \in \Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\bar{w} + (\bar{w} - \bar{z}_1) \notin$



**В.1.6** (будет соответствовать утверждению (9)) Плоскость  $\pi$  не является рациональной плоскостью. Тогда

набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \vec{p}_1^R = \vec{p}^R + (\frac{1}{2}(\vec{p}^Q + \vec{z}_3) - \vec{z}_3) = \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4) + (\frac{1}{2}(\frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) + \vec{z}_3) - \vec{z}_3) = \frac{1}{4}\vec{z}_1 + \frac{1}{2}\vec{z}_2 - \frac{1}{4}\vec{z}_3 + \frac{1}{2}\vec{z}_4$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (9).



Г)  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_1, \bar{z}_3, \bar{z}_2^Q, \bar{z}_4^Q, \bar{p}^Q\}$ . Заметим, что случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **А**. Также случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4, \bar{z}_1^R, \bar{z}_3^R\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **Б**. Кроме того, случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4, \bar{p}^R\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **В**. При этом  $\bar{z}_1^R = \bar{z}_2 + (\bar{z}_1 - \bar{z}_2^Q) \in \mathbb{Z}^4$ . Таким образом, существует ровно один подслучай:

**Г.1)**  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\bar{z}_2, \bar{z}_4, \bar{z}_1^R, \bar{z}_3^R, \bar{p}^R\}$ . Этот случай, в свою очередь, разбивается на два подслучая:

**Г.1.а)** Плоскость  $\pi$  рациональная. Тогда, плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ . Поскольку  $\{\bar{z}_1, \bar{z}_3, \bar{z}_2^Q, \bar{z}_4^Q\} \subset \Delta_k^Q$ , то в параллелограмме  $\Delta_k^Q$  должна существовать хотя бы одна точка

решетки  $\mathbb{Z}^4$ . Пусть  $\vec{w} \in \Delta_k^\pi \cap \mathbb{Z}^4$ . Покажем, что

$$\vec{w} \in \{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{p}}{2}\}.$$

Предположим, что это не так. Можно считать, что  $\vec{w} \in \text{conv}(\vec{z}_1^\pi, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \vec{p}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2})$ . Тогда  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \in \Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4$  и  $\vec{w} + (\vec{w} - \vec{z}_1) \notin \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R, \vec{p}^R\}$ , чего не может быть. Далее рассмотрим подслучаи:

**Г.1.а.1)** (будет соответствовать утверждению (3)) Предположим, что

$$\vec{w} \in \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}.$$

В этом случае каждая из точек множества

$$\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$$

принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . При этом, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q, \vec{p}^Q\}$ , то никакая из точек множества

$$\{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{p}}{2}\}$$

не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$$

и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2} = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2)$ ,  $\vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3)$ ,  $\frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2} = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (3).

**Г.1.а.2)** (будет соответствовать утверждению (4)) Предположим, что

$$\vec{w} \in \{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}\}.$$

В этом случае каждая из точек множества  $\{\vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}\}$  принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . В силу доказательства случая **Г.1.а.1** никакая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Кроме того, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q, \vec{p}^Q\}$ , то никакая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{p}}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{p}, \vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi\}$$

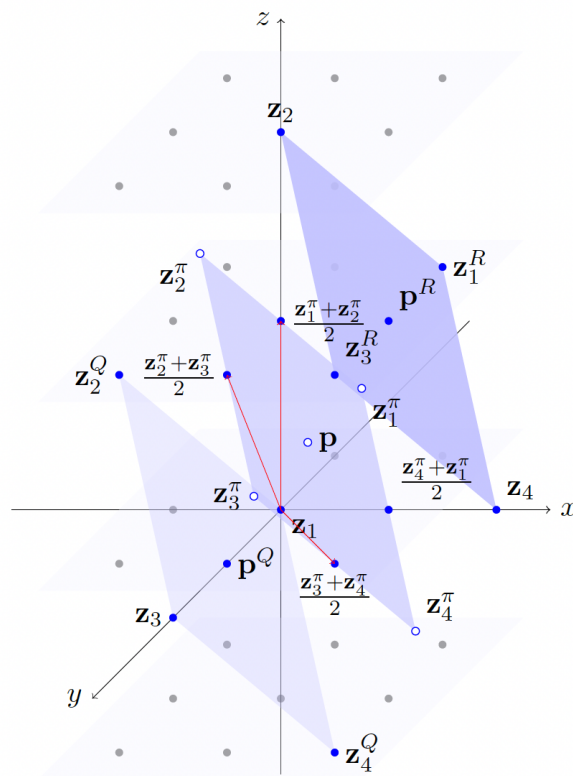
и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3)$ ,  $\vec{p}^R = \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (4).

**Г.1.а.3)** (будет соответствовать утверждению (10)) Предположим, что  $\vec{w} \in \{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}\}$ . В силу доказательства случаев **Г.1.а.1** и **Г.1.а.2** никакая из точек множества

$$\{\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{z}_4^\pi}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{z}_1^\pi}{2}, \vec{z}_1^\pi, \vec{z}_2^\pi, \vec{z}_3^\pi, \vec{z}_4^\pi, \vec{p}\}$$

не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Кроме того, так как  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_4^Q, \vec{p}^Q\}$ , то никакая из точек множества  $\{\frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_4^\pi + \vec{p}}{2}\}$  не принадлежит решетке  $\mathbb{Z}^4$ . Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R, \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}, \frac{\vec{z}_3^\pi + \vec{p}}{2}\}$$



и, так как плоскости  $Q$  и  $R$  равноудалены от  $\pi$ , набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{\vec{z}_1 + \vec{p}}{2} = \frac{1}{2}\vec{z}_1 + \frac{1}{4}\vec{z}_2 + \frac{1}{4}\vec{z}_4$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (10).

**Г.1.6** (будет соответствовать утверждению (5)) Плоскость  $\pi$  не является рациональной плоскостью. Тогда

$$(\Delta_k^\pi \cup \Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2^R, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}^Q, \vec{p}^R\},$$

набор векторов  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \vec{p}^R = \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)$  образует базис решетки  $\mathbb{Z}^4$ , а значит, выполняется утверждение (5).

Д)  $\Delta_k^Q \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_1, \vec{z}_3, \vec{p}_2^Q, \vec{p}_4^Q\}$ . Заметим, что случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **А**. Также случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **Б**. Случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}^R\}$  с точностью до перестановки индексов полностью эквивалентен пункту **В.1**. Кроме того, случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{z}_1^R, \vec{z}_3^R, \vec{p}^R\}$  с точностью до перестановки индексов невозможен в силу пункта **Г**. Осталось заметить, что если точки  $\vec{p}_1^R$  и  $\vec{p}_3^R$  принадлежат решетке  $\mathbb{Z}^4$ , то  $\vec{p}^Q \in \mathbb{Z}^4$ , чего не может быть. Значит случай  $\Delta_k^R \cap \mathbb{Z}^4 = \{\vec{z}_2, \vec{z}_4, \vec{p}_1^R, \vec{p}_3^R\}$  также невозможен, что завершает доказательство леммы.

☐

ЛЕММА 8. Пусть  $G$  — собственная циклическая симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ . Тогда существуют  $\tilde{z}_1, \tilde{z}_2, \tilde{z}_3, \tilde{z}_4 \in \mathbb{Z}^4$ , такие что

$$G(\vec{z}_1) = \vec{z}_2, G(\vec{z}_2) = \vec{z}_3, G(\vec{z}_3) = \vec{z}_4, G(\vec{z}_4) = \vec{z}_1$$

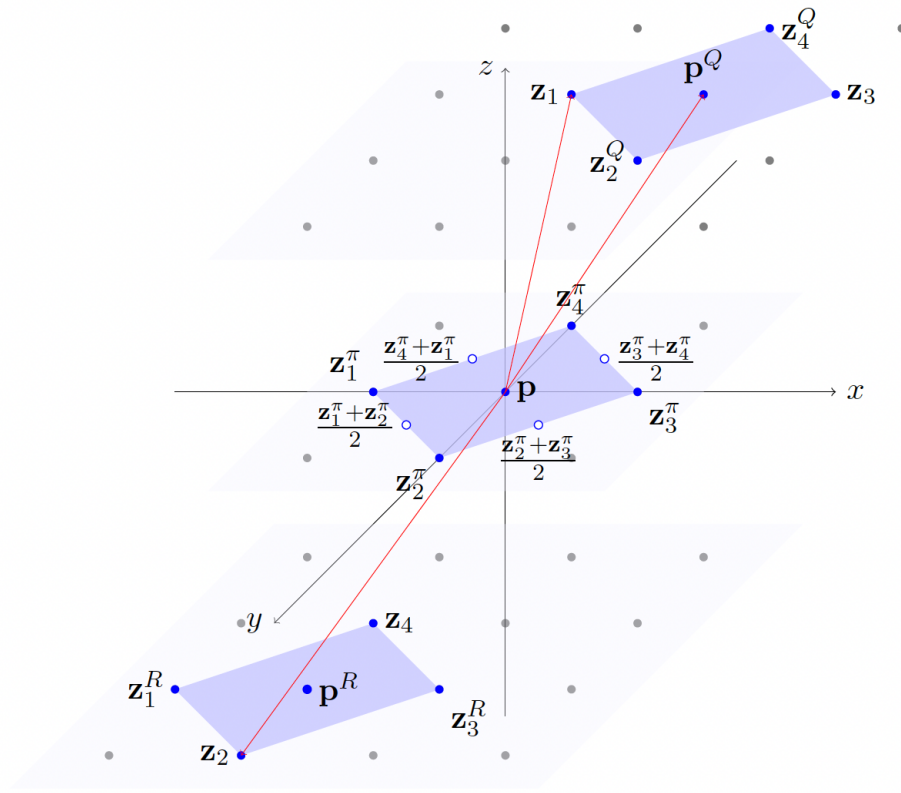


Рис. 10: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Г.1.а.2** леммы 7

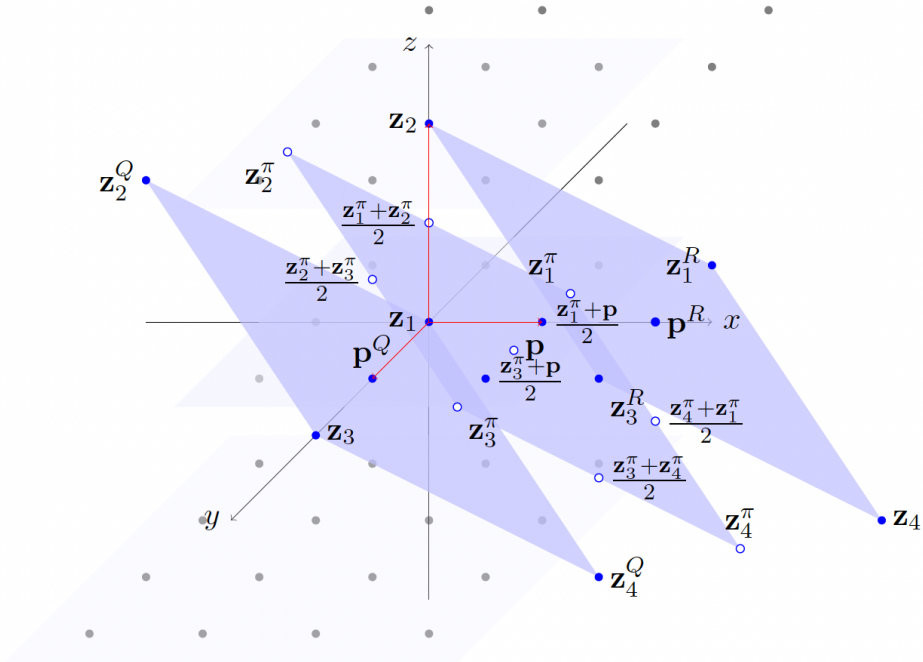
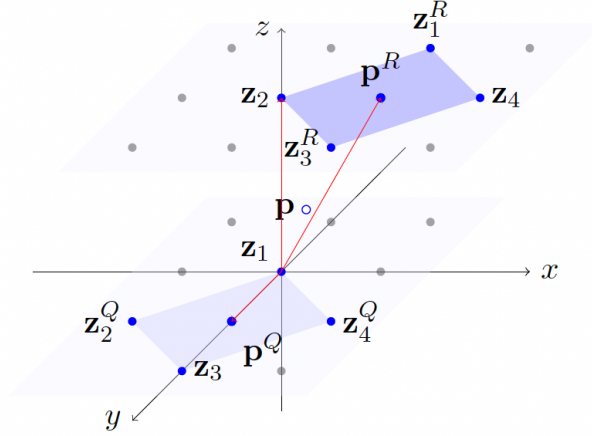


Рис. 11: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Г.1.а.3** леммы 7

и выполняется хотя бы одно из семи утверждений:

- (1) утверждение (4) леммы 7;

Рис. 12: Расположение точек внутри гиперплоскости  $S_1$  из случая **Г.1.6** леммы 7

- (2) утверждение (8) леммы 7;
- (3) утверждение (7) леммы 7;
- (4) утверждение (3) леммы 7;
- (5) утверждение (10) леммы 7;
- (6) утверждение (5) леммы 7;
- (7) утверждение (1) леммы 7.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Рассмотрим подпространства  $l_+$ ,  $l_-$  и  $L$  из леммы 6 и положим  $S = l_- + L$ . Обозначим через  $S_1$  ближайшую к  $S$  рациональную гиперплоскость, параллельную  $S$  и не совпадающую с  $S$  (любую из двух). Тогда  $G(S_1) = S_1$ . Также обозначим через  $\vec{p}$  точку пересечения гиперплоскости  $S_1$  и  $l_+$ , а через  $l$  и  $\pi$  прямую и плоскость, проходящие через точку  $\vec{p}$  и параллельные  $l_-$  и  $L$  соответственно. Тогда,  $G(\vec{p}) = \vec{p}$ ,  $G(\vec{v} - \vec{p}) = \vec{p} - \vec{v}$  для любого вектора  $\vec{v} \in l$  и  $G^2(\vec{v} - \vec{p}) = \vec{p} - \vec{v}$  для любого вектора  $\vec{v} \in \pi$  в силу леммы 6.

Поскольку подпространство  $L$  не содержит собственных для  $G$  одномерных подпространств, то для произвольной точки  $\vec{v} \in \pi \setminus l$  четырехугольник  $\text{conv}(\vec{v}, G(\vec{v}), G^2(\vec{v}), G^3(\vec{v}))$  является параллелограммом, диагонали которого пересекаются в точке  $\vec{p} = \frac{1}{2}(\vec{v} + G^2(\vec{v})) = \frac{1}{2}(G(\vec{v}) + G^3(\vec{v}))$ .

Обозначим через  $Q$  рациональную плоскость ближайшую к  $\pi$ , лежащую в гиперплоскости  $S_1$ , параллельную  $\pi$  и не совпадающую с  $\pi$ . Поскольку  $G(\vec{v} - \vec{p}) = \vec{p} - \vec{v}$  для любого вектора  $\vec{v} \in l$ , то  $R = G(Q)$  и  $Q$  — рациональные плоскости ближайшие к  $\pi$  и равноудаленные от нее, лежащие в гиперплоскости  $S_1$  по разные стороны от  $\pi$ , параллельные  $\pi$  и не совпадающие с  $\pi$ . Положим  $\vec{p}^Q = Q \cap l$  и  $\vec{p}^R = R \cap l$ . Построим точки  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  при помощи следующей итерационной процедуры. Возьмем произвольную целочисленную точку  $\vec{v}_{1,1} \in Q \setminus l$ . Введем обозначения  $\vec{v}_{1,2} = G(\vec{v}_{1,1})$ ,  $\vec{v}_{1,3} = G^2(\vec{v}_{1,1})$ ,  $\vec{v}_{1,4} = G^3(\vec{v}_{1,1})$ . Пусть точки  $\vec{v}_{1,1}^\pi, \vec{v}_{1,2}^\pi, \vec{v}_{1,3}^\pi, \vec{v}_{1,4}^\pi$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $\pi$  точек  $\vec{v}_{1,1}, \vec{v}_{1,2}, \vec{v}_{1,3}, \vec{v}_{1,4}$  соответственно. Также обозначим через  $\vec{v}_{1,1}^R$  и  $\vec{v}_{1,3}^R$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $R$  точек  $\vec{v}_{1,1}$  и  $\vec{v}_{1,3}$ , а через  $\vec{v}_{1,2}^Q$  и  $\vec{v}_{1,4}^Q$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $Q$  точек  $\vec{v}_{1,2}$  и  $\vec{v}_{1,4}$ . По доказанному выше множество  $\Delta_1^\pi = \text{conv}(\vec{v}_{1,1}^\pi, \vec{v}_{1,2}^\pi, \vec{v}_{1,3}^\pi, \vec{v}_{1,4}^\pi)$  является параллелограммом, диагонали которого пересекаются в точке  $\vec{p} = \frac{1}{4}(\vec{v}_{1,1} + \vec{v}_{1,2} + \vec{v}_{1,3} + \vec{v}_{1,4})$ . Таким образом, множества  $\Delta_1^Q = \text{conv}(\vec{v}_{1,1}, \vec{v}_{1,2}^Q, \vec{v}_{1,3}, \vec{v}_{1,4}^Q)$  и  $\Delta_1^R = \text{conv}(\vec{v}_{1,1}^R, \vec{v}_{1,2}, \vec{v}_{1,3}^R, \vec{v}_{1,4})$  также являются параллелограммами. Заметим, что  $\vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{v}_{1,1} + \vec{v}_{1,3})$  и  $\vec{p}^R = \frac{1}{2}(\vec{v}_{1,2} + \vec{v}_{1,4})$ .

Предположим, мы построили параллелограммы  $\Delta_j^\pi, \Delta_j^Q$  и  $\Delta_j^R$ . Если на плоскостях  $Q$  и  $R$  существует целая точка, не совпадающая с точками  $\vec{p}^Q, \vec{p}^R$  и ни с какой из вершин параллелограммов  $\Delta_j^Q$  и  $\Delta_j^R$ , при этом лежащая в одном из этих параллелограммов (без ограничения

общности, внутри  $\Delta_j^Q$ ), то обозначим её через  $\vec{v}_{j+1,1}$ . Введем обозначения  $\vec{v}_{j+1,2} = G(\vec{v}_{j+1,1})$ ,  $\vec{v}_{j+1,3} = G^2(\vec{v}_{j+1,1})$ ,  $\vec{v}_{j+1,4} = G^3(\vec{v}_{j+1,1})$ . Пусть точки  $\vec{v}_{j+1,1}^\pi, \vec{v}_{j+1,2}^\pi, \vec{v}_{j+1,3}^\pi, \vec{v}_{j+1,4}^\pi$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $\pi$  точек  $\vec{v}_{j+1,1}, \vec{v}_{j+1,2}, \vec{v}_{j+1,3}, \vec{v}_{j+1,4}$  соответственно. Также обозначим через  $\vec{v}_{j+1,1}^R$  и  $\vec{v}_{j+1,3}^R$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $R$  точек  $\vec{v}_{j+1,1}$  и  $\vec{v}_{j+1,3}$ , а через  $\vec{v}_{j+1,2}^Q$  и  $\vec{v}_{j+1,4}^Q$  — проекции параллельные  $l$  на плоскость  $Q$  точек  $\vec{v}_{j+1,2}$  и  $\vec{v}_{j+1,4}$ . Определим параллелограммы

$$\Delta_{j+1}^\pi = \text{conv}(\vec{v}_{j+1,1}^\pi, \vec{v}_{j+1,2}^\pi, \vec{v}_{j+1,3}^\pi, \vec{v}_{j+1,4}^\pi),$$

$$\Delta_{j+1}^Q = \text{conv}(\vec{v}_{j+1,1}, \vec{v}_{j+1,2}^Q, \vec{v}_{j+1,3}, \vec{v}_{j+1,4}^Q),$$

$$\Delta_{j+1}^R = \text{conv}(\vec{v}_{j+1,1}^R, \vec{v}_{j+1,2}, \vec{v}_{j+1,3}^R, \vec{v}_{j+1,4}).$$

При этом  $\vec{p} = \frac{1}{4}(\vec{v}_{j+1,1} + \vec{v}_{j+1,2} + \vec{v}_{j+1,3} + \vec{v}_{j+1,4})$ ,  $\vec{p}^Q = \frac{1}{2}(\vec{v}_{j+1,1} + \vec{v}_{j+1,3})$  и  $\vec{p}^R = \frac{1}{2}(\vec{v}_{j+1,2} + \vec{v}_{j+1,4})$ .

Последовательность троек  $(\Delta_j^\pi, \Delta_j^Q, \Delta_j^R)$  конечна. Пусть  $(\Delta_k^\pi, \Delta_k^Q, \Delta_k^R)$  — последний её элемент. Положим  $\vec{z}_1 = \vec{v}_{k,1}$ ,  $\vec{z}_2 = \vec{v}_{k,2}$ ,  $\vec{z}_3 = \vec{v}_{k,3}$ ,  $\vec{z}_4 = \vec{v}_{k,4}$ ,  $\vec{z}_1^\pi = \vec{v}_{k,1}^\pi$ ,  $\vec{z}_2^\pi = \vec{v}_{k,2}^\pi$ ,  $\vec{z}_3^\pi = \vec{v}_{k,3}^\pi$ ,  $\vec{z}_4^\pi = \vec{v}_{k,4}^\pi$ ,  $\vec{z}_1^R = \vec{v}_{k,1}^R$ ,  $\vec{z}_3^R = \vec{v}_{k,3}^R$ ,  $\vec{z}_2^Q = \vec{v}_{k,2}^Q$ ,  $\vec{z}_4^Q = \vec{v}_{k,4}^Q$ .

Обозначим через  $\hat{l}^1$  и  $\hat{l}^2$  такие одномерные рациональные подпространства, что  $\hat{l}^1 + \hat{l}^2 = L$ . Заметим, что подпространства  $l_+^1 = l_+$ ,  $l_+^2 = l_-$ ,  $l_-^1 = \hat{l}^1$ ,  $l_-^2 = \hat{l}^2$  удовлетворяют условиям леммы 5 для оператора  $G^2$ . Таким образом, пара точек  $(\vec{z}_1, \vec{z}_2)$  является допустимой (см. доказательство леммы 7) для оператора  $G^2$  и цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$ , поскольку

$$(\Delta_k^Q \cup \Delta_k^R) \cap \mathbb{Z}^4 \subset \{\vec{z}_1, \vec{z}_2^Q, \vec{z}_3, \vec{z}_4^Q, \vec{z}_1^R, \vec{z}_2, \vec{z}_3^R, \vec{z}_4, \vec{p}_Q, \vec{p}_R\}.$$

Из этого следует, что должно выполняться хотя бы одно из одиннадцати утверждений (1) - (11) леммы 7.

Заметим, что случай **A.2.6** из доказательства леммы 7 невозможен, поскольку, в этом случае,  $G(\vec{p}^R) = \vec{p}^Q$ , а значит,  $\vec{p}^Q \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит расположению точек решетки  $\mathbb{Z}^4$  в этом случае. Случай **B.1.a.3** из доказательства леммы 7 невозможен, поскольку, в этом случае,  $G(\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{z}_2^\pi}{2}) = \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2}$ , а значит,  $\frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{z}_3^\pi}{2} \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит расположению точек решетки  $\mathbb{Z}^4$  в этом случае. Случай **B.1.b** из доказательства леммы 7 невозможен, поскольку, в этом случае,  $G(\frac{\vec{z}_1^R + \vec{p}_R}{2}) = \frac{\vec{z}_2^Q + \vec{p}_Q}{2}$ , а значит,  $\frac{\vec{z}_2^Q + \vec{p}_Q}{2} \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит расположению точек решетки  $\mathbb{Z}^4$  в этом случае. Случай **G.1.a.3** из доказательства леммы 7 невозможен, поскольку, в этом случае,  $G(\frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}) = \frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2}$ , а значит,  $\frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2} \in \mathbb{Z}^4$  и  $\frac{\vec{z}_1 + \vec{z}_2^Q}{2} = \vec{z}_1 + (\frac{\vec{z}_2^\pi + \vec{p}}{2} - \frac{\vec{z}_1^\pi + \vec{p}}{2}) \in \mathbb{Z}^4$ , что противоречит расположению точек решетки  $\mathbb{Z}^4$  в этом случае. Итак, мы показали, что должно выполняться хотя бы одно из семи утверждений (4), (8), (7), (3), (10), (5), (1) из формулировки леммы 7.

□

## 5. Матрицы собственных симметрий

Напомним, что если задана дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) = \mathcal{CF}(A) \in \mathfrak{A}_3$ , будем считать, что подпространство  $l_1$  порождается вектором  $\vec{l}_1 = (1, \alpha, \beta, \gamma)$ . Тогда из предложения 1 следует, что числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$  над  $\mathbb{Q}$  и каждое  $l_i$  порождается вектором  $\vec{l}_i = (1, \sigma_i(\alpha), \sigma_i(\beta), \sigma_i(\gamma))$ , где  $\sigma_1 (= \text{id}), \sigma_2, \sigma_3, \sigma_4$  — все вложения  $K$  в  $\mathbb{R}$ . То есть, если через  $(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4)$  обозначить матрицу со столбцами  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$ , получим

$$(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ \alpha & \sigma_2(\alpha) & \sigma_3(\alpha) & \sigma_4(\alpha) \\ \beta & \sigma_2(\beta) & \sigma_3(\beta) & \sigma_4(\beta) \\ \gamma & \sigma_2(\gamma) & \sigma_3(\gamma) & \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix}.$$

Мы будем обозначать через  $\widetilde{\mathfrak{A}}_3$  множество всех трехмерных алгебраических цепных дробей, для которых

$$\sigma_3(K) = K, \quad \sigma_4(K) = \sigma_2(K), \quad \sigma_3^2 = \text{id}, \quad \sigma_4 = \sigma_2\sigma_3.$$

Для каждого  $i = 1, 2, \dots, 10$  определим  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$  как класс дробей из  $\widetilde{\mathfrak{A}}_3$ , удовлетворяющих паре соотношений  $\mathfrak{R}_i$ , где

$$\begin{aligned} \mathfrak{R}_1: & \beta + \sigma_3(\beta) = -(\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \sigma_3(\alpha); \\ \mathfrak{R}_2: & \beta + \sigma_3(\beta) = 1 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \sigma_3(\alpha); \\ \mathfrak{R}_3: & \beta + \sigma_3(\beta) = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \sigma_3(\alpha); \\ \mathfrak{R}_4: & \beta + \sigma_3(\beta) = -(\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}; \\ \mathfrak{R}_5: & \beta + \sigma_3(\beta) = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}; \\ \mathfrak{R}_6: & \beta + \sigma_3(\beta) = -(\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1}{2}; \\ \mathfrak{R}_7: & \beta + \sigma_3(\beta) = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)), \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1}{2}; \\ \mathfrak{R}_8: & \beta + \sigma_3(\beta) = 1 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}, \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}; \\ \mathfrak{R}_9: & \beta + \sigma_3(\beta) = 2 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}, \quad \gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}; \\ \mathfrak{R}_{10}: & \beta + \sigma_3(\beta) = 2 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}, \quad \gamma = \frac{\sigma_3(\alpha) - \alpha}{4}. \end{aligned}$$

Покажем, что все дроби из классов  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$ , палиндромичны для каждого  $i = 1, 2, \dots, 10$ . Положим  $\widetilde{G}_1, \widetilde{G}_2, \dots, \widetilde{G}_{10}$  равными соответственно матрицам

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \\ & \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

**ЛЕММА 9.** Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и  $i \in \{1, 2, \dots, 10\}$ . Тогда цепная дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит классу  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$  в том и только в том случае, если  $\widetilde{G}_i$  — её собственная симметрия и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_i}) = 2$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** В силу леммы 4 оператор  $G \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$  является собственной симметрией дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_G) = 2$  тогда и только тогда, когда с точностью до перестановки индексов существуют такие действительные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ , что  $G(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\mu_3\vec{l}_3, \mu_4\vec{l}_4, \mu_1\vec{l}_1, \mu_2\vec{l}_2)$  и  $\mu_1\mu_3 = \mu_2\mu_4 = 1$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_1$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3^2(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4\sigma_3(\alpha) = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(-(\alpha + \sigma_3(\alpha))) = -(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned} \widetilde{G}_1\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ -\beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \alpha \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_1\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ -\sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_1\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ -\sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \sigma_3(\alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_1\vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ -\sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_1(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_1$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_1}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_1$  — собственная симметрия

$\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_1}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_1 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ -\beta - (\alpha + \gamma) \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = \sigma_3(\gamma) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\alpha) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = -(\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \sigma_3^2(\alpha)) = -\sigma_3(\beta) - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_1 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\gamma) \\ -\sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = -\sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) = \sigma_2(-\beta - (\alpha + \gamma)) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_1$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3^2(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4\sigma_3(\alpha) = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(1 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))) = 1 - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned} \widetilde{G}_2 \vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 1 - \beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \alpha \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_2 \vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 1 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_2 \vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 1 - \sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \sigma_3(\alpha) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_2 \vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 1 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_2(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_2$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_2}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_2$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_2}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_2 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ 1 - \beta - (\alpha + \gamma) \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = \sigma_3(\gamma) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\alpha) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 1 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(1) - (\sigma_3(\alpha) + \sigma_3^2(\alpha)) = -\sigma_3(\beta) + 1 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_2 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\gamma) \\ 1 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 1 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) = \sigma_2(1 - \beta - (\alpha + \gamma)) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .



Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_3$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3^2(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4\sigma_3(\alpha) = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))) = 2 - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned}\widetilde{G}_3\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 2 - \beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \alpha \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_3\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_3\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 - \sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \sigma_3(\alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_3\vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 2 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \end{pmatrix},\end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_3(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_3$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_3}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_3$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_3}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_3\vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ 2 - \beta - (\alpha + \gamma) \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = \sigma_3(\gamma) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\alpha) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(2) - (\sigma_3(\alpha) + \sigma_3^2(\alpha)) = -\sigma_3(\beta) + 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_3\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\gamma) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) \\ \sigma_2(\alpha) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2(\gamma)) = \sigma_2(2 - \beta - (\alpha + \gamma)) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_3$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_4$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha)+\alpha}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha)+\sigma_2(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))) = -(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned}\widetilde{G}_4\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ -\beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_4\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ -\sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_4\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ -\sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_4\vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ -\sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \end{pmatrix},\end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_4(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_4$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_4}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_4$  — собственная симметрия

$\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_4}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_4 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ -\beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = -2\gamma = -(\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) - 2\sigma_3(\gamma) = -\sigma_3(\beta) - 2\gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_4 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ -\sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = -\sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(-\beta - 2\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_4$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_5$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha) + \alpha}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))) = 2 - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned} \widetilde{G}_5 \vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 2 - \beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_5 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_5 \vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 - \sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_5 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 2 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_5(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_5$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_5}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_5$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_5}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_5 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ 2 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 2 - 2\gamma = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = \sigma_3(2 - \sigma_3(\beta) - 2\sigma_3(\gamma)) = 2 - \sigma_3(\beta) - 2\gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_5 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 2 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(2 - \beta - 2\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_5$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_6$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)+1}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha)+\alpha+1}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha)+\sigma_2(\alpha)+1}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(-(\alpha + \sigma_3(\alpha))) = -(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned}\widetilde{G}_6\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ -\beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_6\vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ -\sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha) + 1) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_6\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ -\sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha + 1) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_6\vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ -\sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha) + 1) \end{pmatrix},\end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_6(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_6$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_6}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_6$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_6}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_6\vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 1 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) - 1 = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) - 1 = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 1 - 2\gamma = -(\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(1) - 2\sigma_3(\gamma) = -\sigma_3(\beta) + 1 - 2\gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_6\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ 1 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha - 1) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 1 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(1 - \beta - 2\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_6$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_7$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)+1}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha)+\alpha+1}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)+1}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha)+\sigma_2(\alpha)+1}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))) = 2 - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha))$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned}\widetilde{G}_7\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 2 - \beta - (\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_7\vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha) + 1) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_7\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 - \sigma_3(\beta) - (\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha + 1) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_7\vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 2 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - (\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha) + 1) \end{pmatrix},\end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_7(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_7$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_7}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_7$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_7}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_7 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 3 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) - 1 = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) - 1 = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 3 - 2\gamma = 2 - (\alpha + \sigma_3(\alpha))$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(3) - 2\sigma_3(\gamma) = -\sigma_3(\beta) + 3 - 2\gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_7 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ 3 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha - 1) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 3 - \sigma_2(\beta) - 2\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(3 - \beta - 2\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_7$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_8$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha) + \alpha}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(1 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = 1 - \frac{\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned} \widetilde{G}_8 \vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 1 - \beta - \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_8 \vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 1 - \sigma_2(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_8 \vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 1 - \sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \end{pmatrix}, & \widetilde{G}_8 \vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 1 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_8(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_8$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_8}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_8$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_8}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_8 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ 1 - \beta - \gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 1 - \gamma = 1 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(1) - \sigma_3(\gamma) = -\sigma_3(\beta) + 1 - \gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_8 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ 1 - \sigma_2(\beta) - \sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 1 - \sigma_2(\beta) - \sigma_2(\gamma) = \sigma_2(1 - \beta - \gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_8$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_9$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_3(\alpha)+\alpha}{2}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha)+\sigma_2(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - \frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = 2 - \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\begin{aligned}\widetilde{G}_9\vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 2 - \beta - \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_9\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ \widetilde{G}_9\vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 - \sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_9\vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 2 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \end{pmatrix},\end{aligned}$$

то есть  $\widetilde{G}_9(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G}_9$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_9}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G}_9$  — собственная симметрия  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G}_9}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G}_9\vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ 2 - \beta - \gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 2\sigma_3(\gamma) - \sigma_3(\alpha) = 2\gamma - \sigma_3(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 2 - \gamma = 2 - \frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(2) - \sigma_3(\gamma) = -\sigma_3(\beta) + 2 - \gamma = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G}_9\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - \sigma_2(\gamma) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(2\gamma - \alpha) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 2 - \sigma_2(\beta) - \sigma_2(\gamma) = \sigma_2(2 - \beta - \gamma) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_9$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}_{10}$ . Заметим, что  $\sigma_2 = \sigma_2\sigma_3^2 = \sigma_4\sigma_3$ ,  $\sigma_2(\gamma) = \sigma_2(\frac{\sigma_3(\alpha)-\alpha}{4}) = \frac{\sigma_2\sigma_3(\alpha)-\sigma_2(\alpha)}{4}$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \sigma_3(\frac{\sigma_3(\alpha)-\alpha}{4}) = \frac{\alpha-\sigma_3(\alpha)}{4}$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_4(\frac{\sigma_3(\alpha)-\alpha}{4}) = \frac{\sigma_2(\alpha)-\sigma_2\sigma_3(\alpha)}{4}$ ,  $\sigma_2(\beta) + \sigma_2\sigma_3(\beta) = \sigma_2(\beta + \sigma_3(\beta)) = \sigma_2(2 - \frac{\alpha+\sigma_3(\alpha)}{2}) = 2 - \frac{\sigma_2(\alpha)+\sigma_2\sigma_3(\alpha)}{2}$  и  $\sigma_4(\beta) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Тогда

$$\widetilde{G}_{10}\vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ 2 - \beta - \frac{1}{2}(\alpha + \sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\alpha - \sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G}_{10}\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2\sigma_3(\alpha) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) + \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2(\alpha) - \sigma_2\sigma_3(\alpha)) \end{pmatrix},$$

$$\widetilde{G_{10}}\vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 - \sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) + \alpha) \\ \frac{1}{2}(\sigma_3(\alpha) - \alpha) \end{pmatrix}, \quad \widetilde{G_{10}}\vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ 2 - \sigma_2\sigma_3(\beta) - \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) + \sigma_2(\alpha)) \\ \frac{1}{2}(\sigma_2\sigma_3(\alpha) - \sigma_2(\alpha)) \end{pmatrix},$$

то есть  $\widetilde{G_{10}}(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1, \vec{l}_2)$ . Следовательно,  $\widetilde{G_{10}}$  — собственная симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G_{10}}}) = 2$ . Обратно, предположим, что  $\widetilde{G_{10}}$  — собственная симметрия  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  и  $\text{ord}(\sigma_{\widetilde{G_{10}}}) = 2$ . Тогда существует такое  $\mu_3$ , что с точностью до перестановки индексов

$$\widetilde{G_{10}}\vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha + 4\gamma \\ 2 - \beta - (\alpha + 2\gamma) \\ -\gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\gamma = \frac{\sigma_3(\alpha) - \alpha}{4}$ ,  $\sigma_3^2(\alpha) = 4\sigma_3(\gamma) + \sigma_3(\alpha) = -4\gamma + \sigma_3(\alpha) = \alpha$ ,  $\sigma_3^2(\gamma) = \sigma_3(-\gamma) = \gamma$ ,  $\beta + \sigma_3(\beta) = 2 - (\alpha + 2\gamma) = 2 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}$ ,  $\sigma_3^2(\beta) = -\sigma_3(\beta) + \sigma_3(2) - \sigma_3(\alpha + 2\gamma) = -\sigma_3(\beta) + 2 - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2} = \beta$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$\widetilde{G_{10}}\vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) + 4\sigma_2(\gamma) \\ 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma)) \\ -\sigma_2(\gamma) \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = \sigma_2(\alpha + 4\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \sigma_2(-\gamma) = \sigma_2\sigma_3(\gamma)$ ,  $\sigma_4(\beta) = 2 - \sigma_2(\beta) - (\sigma_2(\alpha) + 2\sigma_2(\gamma)) = \sigma_2(2 - \beta - (\alpha + 2\gamma)) = \sigma_2(2 - \beta - \frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2}) = \sigma_2\sigma_3(\beta)$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_{10}$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

□

Мы будем обозначать через  $\mathfrak{A}'_3$  множество всех трехмерных алгебраических цепных дробей, для которых поле  $K$  из предложения 1 — вполне вещественное циклическое расширение Галуа. Пусть  $\sigma$  — образующая группы Галуа  $\text{Gal}(K/\mathbb{Q})$ . Также мы выбирали такую нумерацию прямых  $l_1, l_2, l_3, l_4$ , что если через  $(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4)$  обозначить матрицу со столбцами  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4$ , то

$$(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ \alpha & \sigma(\alpha) & \sigma^2(\alpha) & \sigma^3(\alpha) \\ \beta & \sigma(\beta) & \sigma^2(\beta) & \sigma^3(\beta) \\ \gamma & \sigma(\gamma) & \sigma^2(\gamma) & \sigma^3(\gamma) \end{pmatrix}.$$

Для каждого  $i = 1, 2, \dots, 7$  определим  $\mathbf{CF}'_i$  как класс дробей из  $\mathfrak{A}'_3$ , удовлетворяющих тройке соотношений  $\mathfrak{Q}_i$ , где

$$\mathfrak{Q}_1: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \sigma^2(\alpha), \text{Tr}(\alpha) = 0;$$

$$\mathfrak{Q}_2: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \sigma^2(\alpha), \text{Tr}(\alpha) = 1;$$

$$\mathfrak{Q}_3: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \sigma^2(\alpha), \text{Tr}(\alpha) = 2;$$

$$\mathfrak{Q}_4: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \frac{\alpha + \sigma^2(\alpha)}{2}, \text{Tr}(\alpha) = 0;$$

$$\mathfrak{Q}_5: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \frac{\alpha + \sigma^2(\alpha)}{2}, \text{Tr}(\alpha) = 2;$$

$$\mathfrak{Q}_6: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \frac{\alpha + \sigma^2(\alpha) + 1}{2}, \text{Tr}(\alpha) = 0;$$

$$\mathfrak{Q}_7: \beta = \sigma(\alpha), \gamma = \frac{\alpha + \sigma^2(\alpha) + 1}{2}, \text{Tr}(\alpha) = 2.$$

Покажем, что все дроби из классов  $\mathbf{CF}'_i$ , палиндромичны для каждого  $i = 1, 2, \dots, 7$ . Положим  $G'_1, G'_2, \dots, G'_7$  равными соответственно матрицам

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

ЛЕММА 10. Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  и  $i \in \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ . Тогда цепная дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит классу  $\mathbf{CF}'_i$  в том и только в том случае, если  $G'_i$  — её собственная циклическая симметрия.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. В силу леммы 3 оператор  $G \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$  является собственной циклической симметрией дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  тогда и только тогда, когда с точностью до перестановки индексов существуют такие действительные числа  $\mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4$ , что  $G(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\mu_2 \vec{l}_2, \mu_3 \vec{l}_3, \mu_4 \vec{l}_4, \mu_1 \vec{l}_1)$  и  $\mu_1 \mu_2 \mu_3 \mu_4 = 1$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_1$ . Тогда

$$G'_1 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ -\alpha - \sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) \end{pmatrix}, \quad G'_1 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ -\sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) \end{pmatrix},$$

$$G'_1 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ -\sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) - \alpha \end{pmatrix}, \quad G'_1 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ -\sigma^3(\alpha) - \alpha - \sigma(\alpha) \end{pmatrix},$$

то есть  $G'_1(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_1$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_1$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_1 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ \gamma \\ -\alpha - \beta - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $-\alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_1 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ -\alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\sigma_3(\alpha) = \gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = -\alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \alpha = -\beta - \gamma - (-\alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(-\alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_1 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = -\alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = -\beta - \gamma - (-\alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(-\alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \beta = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\mathrm{Tr}(\alpha) = 0$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_1$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_2$ . Тогда

$$G'_2 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ 1 - \alpha - \sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) \end{pmatrix}, \quad G'_2 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ 1 - \sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) \end{pmatrix},$$

$$G'_2 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ 1 - \sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) - \alpha \end{pmatrix}, \quad G'_2 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ 1 - \sigma^3(\alpha) - \alpha - \sigma(\alpha) \end{pmatrix},$$

то есть  $G'_2(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_2$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_2$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_2 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ \gamma \\ 1 - \alpha - \beta - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $1 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_2 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ 1 - \alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\sigma_3(\alpha) = \gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = 1 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \alpha = 1 - \beta - \gamma - (1 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(1 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_2 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 - \alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = 1 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 1 - \beta - \gamma - (1 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(1 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \beta = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 1$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_2$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_3$ . Тогда

$$G'_3 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ 2 - \alpha - \sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) \end{pmatrix}, \quad G'_3 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ 2 - \sigma(\alpha) - \sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) \end{pmatrix},$$

$$G'_3 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ 2 - \sigma^2(\alpha) - \sigma^3(\alpha) - \alpha \end{pmatrix}, \quad G'_3 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ 2 - \sigma^3(\alpha) - \alpha - \sigma(\alpha) \end{pmatrix},$$

то есть  $G'_3(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_3$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_3$  — собственная циклическая



симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_3 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ \gamma \\ 2 - \alpha - \beta - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $2 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_3 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \gamma \\ 2 - \alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\sigma_3(\alpha) = \gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = 2 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \alpha = 2 - \beta - \gamma - (2 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(2 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_3 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 - \alpha - \beta - \gamma \\ \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = 2 - \alpha - \beta - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 2 - \beta - \gamma - (2 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2(2 - \alpha - \beta - \gamma) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = \beta = \sigma_2(\alpha) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 2$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_3$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_4$ . Тогда

$$\begin{aligned} G'_4 \vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ -\frac{1}{2}(\alpha + \sigma^2(\alpha)) \end{pmatrix}, & G'_4 \vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ -\frac{1}{2}(\sigma(\alpha) + \sigma^3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ G'_4 \vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ -\frac{1}{2}(\sigma^2(\alpha) + \alpha) \end{pmatrix}, & G'_4 \vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ -\frac{1}{2}(\sigma^3(\alpha) + \sigma(\alpha)) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $G'_4(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_4$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратное, предположим, что  $G'_4$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_4 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ -\alpha + 2\gamma \\ -\gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $-\alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $-\gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_4 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ -\beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2} = \gamma$ ,  $\sigma_3(\alpha) = -\alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = -\beta - 2\gamma = \sigma_2(-\alpha + 2\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \gamma = \sigma_2(-\gamma) = \sigma_2^2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_4 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\beta - 2\gamma \\ \alpha \\ -\gamma \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = -\beta - 2\gamma = \sigma_2(-\alpha) + \sigma_2(2\gamma) = \sigma_2(-\alpha + 2\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 2\gamma - \sigma_2(\beta) = \sigma_2(-2\gamma - \beta) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = -\gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 0$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_4$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_5$ . Тогда

$$\begin{aligned} G'_5 \vec{l}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ \frac{1}{2}(2 - \alpha - \sigma^2(\alpha)) \end{pmatrix}, & G'_5 \vec{l}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ \frac{1}{2}(2 - \sigma(\alpha) - \sigma^3(\alpha)) \end{pmatrix}, \\ G'_5 \vec{l}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ \frac{1}{2}(2 - \sigma^2(\alpha) - \alpha) \end{pmatrix}, & G'_5 \vec{l}_4 &= \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ \frac{1}{2}(2 - \sigma^3(\alpha) - \sigma(\alpha)) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

то есть  $G'_5(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_5$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_5$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_5 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ -\alpha + 2\gamma \\ 1 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $-\alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $1 - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_5 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha + 2\gamma \\ 2 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha)}{2} = \gamma$ ,  $\sigma_3(\alpha) = -\alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = 2 - \beta - 2\gamma = \sigma_2(-\alpha + 2\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \gamma = \sigma_2(1 - \gamma) = \sigma_2^2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_5 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 - \beta - 2\gamma \\ \alpha \\ 1 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = 2 - \beta - 2\gamma = \sigma_2(-\alpha) + \sigma_2(2\gamma) = \sigma_2(-\alpha + 2\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 2\gamma - \sigma_2(\beta) = \sigma_2(2 - 2\gamma - \beta) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = 1 - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 2$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_5$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_6$ . Тогда

$$G'_6 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ \frac{1}{2}(1 - \alpha - \sigma^2(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad G'_6 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ \frac{1}{2}(1 - \sigma(\alpha) - \sigma^3(\alpha)) \end{pmatrix},$$

$$G'_6 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ \frac{1}{2}(1 - \sigma^2(\alpha) - \alpha) \end{pmatrix}, \quad G'_6 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ \frac{1}{2}(1 - \sigma^3(\alpha) - \sigma(\alpha)) \end{pmatrix},$$

то есть  $G'_6(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_6$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_6$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_6 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 1 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $-1 - \alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $1 - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_6 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 1 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1}{2} = \gamma$ ,  $\sigma_3(\alpha) = -1 - \alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = 1 - \beta - 2\gamma = -1 - \beta + (2 - 2\gamma) = \sigma_2(-1 - \alpha + 2\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \gamma = \sigma_2(1 - \gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_6 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 - \beta - 2\gamma \\ \alpha \\ 1 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = 1 - \beta - 2\gamma = -1 - \beta + (2 - 2\gamma) = \sigma_2(-1 - \alpha + 2\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 1 - (-1 - \alpha + 2\gamma) - (2 - 2\gamma) = \sigma_2(1 - \beta - 2\gamma) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = 1 - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 0$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_6$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .

Пусть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_7$ . Тогда

$$G'_7 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma(\alpha) \\ \sigma^2(\alpha) \\ \frac{1}{2}(3 - \alpha - \sigma^2(\alpha)) \end{pmatrix}, \quad G'_7 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^2(\alpha) \\ \sigma^3(\alpha) \\ \frac{1}{2}(3 - \sigma(\alpha) - \sigma^3(\alpha)) \end{pmatrix},$$

$$G'_7 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma^3(\alpha) \\ \alpha \\ \frac{1}{2}(3 - \sigma^2(\alpha) - \alpha) \end{pmatrix}, \quad G'_7 \vec{l}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \sigma(\alpha) \\ \frac{1}{2}(3 - \sigma^3(\alpha) - \sigma(\alpha)) \end{pmatrix},$$

то есть  $G'_7(\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4) = (\vec{l}_2, \vec{l}_3, \vec{l}_4, \vec{l}_1)$ . Следовательно,  $G'_7$  — собственная циклическая симметрия цепной дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Обратно, предположим, что  $G'_7$  — собственная циклическая

симметрия цепной дроби  $\mathcal{F}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Тогда существует такое  $\mu_2$ , что с точностью до перестановки индексов

$$G'_7 \vec{l}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 2 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_2(\alpha) \\ \sigma_2(\beta) \\ \sigma_2(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_2 = 1$ ,  $\beta = \sigma_2(\alpha)$ ,  $-1 - \alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta)$ ,  $2 - \gamma = \sigma_2(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_3$ , что

$$G'_7 \vec{l}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 - \alpha + 2\gamma \\ 3 - \beta - 2\gamma \\ \gamma \end{pmatrix} = \mu_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_3(\alpha) \\ \sigma_3(\beta) \\ \sigma_3(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_3 = 1$ ,  $\frac{\alpha + \sigma_3(\alpha) + 1}{2} = \gamma$ ,  $\sigma_3(\alpha) = -1 - \alpha + 2\gamma = \sigma_2(\beta) = \sigma_2^2(\alpha)$ ,  $\sigma_3(\beta) = 3 - \beta - 2\gamma = -1 - \beta + (4 - 2\gamma) = \sigma_2(-1 - \alpha + 2\gamma) = \sigma_2^2(\beta)$ ,  $\sigma_3(\gamma) = \gamma = \sigma_2(2 - \gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ . Существует такое  $\mu_4$ , что

$$G'_7 \vec{l}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 - \beta - 2\gamma \\ \alpha \\ 2 - \gamma \end{pmatrix} = \mu_4 \begin{pmatrix} 1 \\ \sigma_4(\alpha) \\ \sigma_4(\beta) \\ \sigma_4(\gamma) \end{pmatrix},$$

откуда  $\mu_4 = 1$ ,  $\sigma_4(\alpha) = 3 - \beta - 2\gamma = -1 - \beta + (4 - 2\gamma) = \sigma_2(-1 - \alpha + 2\gamma) = \sigma_2^3(\alpha)$ ,  $\sigma_4(\beta) = \alpha = 3 - (-\alpha + 2\gamma - 1) - (4 - 2\gamma) = \sigma_2(3 - \beta - 2\gamma) = \sigma_2^3(\beta)$ ,  $\sigma_4(\gamma) = 2 - \gamma = \sigma_2(\gamma) = \sigma_2^3(\gamma)$ ,  $\text{Tr}(\alpha) = 2$ . Стало быть,  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathbf{CF}'_7$ , так как числа  $1, \alpha, \beta, \gamma$  образуют базис поля  $K = \mathbb{Q}(\alpha, \beta, \gamma)$ .  $\square$

## 6. Доказательство теорем 3 и 4

Обозначим для каждого  $i = 1, \dots, 10$  через  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$  образ  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$  при действии группы  $\text{GL}_4(\mathbb{Z})$ :

$$\widetilde{\mathbf{CF}}_i = \left\{ \mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3 \mid \exists X \in \text{GL}_4(\mathbb{Z}) : X(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_i \right\}.$$

Также обозначим для каждого  $i = 1, \dots, 7$  через  $\overline{\mathbf{CF}}'_i$  образ  $\mathbf{CF}'_i$  при действии группы  $\text{GL}_4(\mathbb{Z})$ :

$$\overline{\mathbf{CF}}'_i = \left\{ \mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}'_3 \mid \exists X \in \text{GL}_4(\mathbb{Z}) : X(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_i \right\}.$$

**ЛЕММА 11.** Для дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  выполняется условие (i) теоремы 3 и  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  тогда и только тогда, когда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит классу  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$ , где  $i \in \{1, 2, \dots, 10\}$ .

**ЛЕММА 12.** Для дроби  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  выполняется условие (i) теоремы 4 и  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}'_3$  тогда и только тогда, когда  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит классу  $\overline{\mathbf{CF}}'_i$ , где  $i \in \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** [Доказательство леммы 11 и леммы 12] Для любого  $X \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$  гиперболичность оператора  $A \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$  равносильна гиперболичности оператора  $XAX^{-1}$ . При этом собственные подпространства гиперболического оператора однозначно восстанавливаются по любому его собственному вектору. Остаётся воспользоваться определением эквивалентности из параграфа 1.  $\square$

Теорему 3 при помощи леммы 11 можно переформулировать следующим образом: *дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  имеет собственную симметрию  $G$  тогда и только тогда, когда она принадлежит одному из классов  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$ , где  $i \in \{1, 2, \dots, 10\}$ .*

Аналогично, теорему 4 при помощи леммы 12 можно переформулировать следующим образом: *дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  имеет собственную симметрию  $G$  тогда и только тогда, когда она принадлежит одному из классов  $\widetilde{\mathbf{CF}}'_i$ , где  $i \in \{1, 2, \dots, 7\}$ .*

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** [Доказательство теоремы 3] Если  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит какому-то  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$ , то по лемме 9 она имеет собственную симметрию  $G$ , ибо действие оператора из  $\mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$  сохраняет свойство существования у алгебраической цепной дроби собственной симметрии.

Обратно, пусть дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  имеет собственную симметрию  $G$ . Положим  $F = G'$  и рассмотрим точки  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  из леммы 7. Обозначим также через  $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4$  стандартный базис  $\mathbb{R}^4$ . Для точек  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  выполняется хотя бы одно из утверждений (1) - (11) леммы 7.

Пусть выполняется утверждение (1) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_1 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_1(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1 - \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Тогда  $X_1(\vec{z}_4) = X_1(4 \cdot \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1 - \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3$  и  $X_1 G X_1^{-1} = \widetilde{G}_1$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_1 G X_1^{-1}(\vec{e}_1 - \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3) = \\ (\vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3, \vec{e}_1 - \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_1(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_1$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_1$ .

Пусть выполняется утверждение (2) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_2 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_2(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_2 G X_2^{-1} = \widetilde{G}_2$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_2 G X_2^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2) = \\ (\vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_2(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ .

Пусть выполняется утверждение (3) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_3 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_3(\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_3(\vec{z}_2) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4$ ,  $X_3(\vec{z}_3) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_3(\vec{z}_4) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2$  и  $X_3 G X_3^{-1} = \widetilde{G}_3$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_3 G X_3^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2) = \\ (\vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_3(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_3$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_3$ .

Пусть выполняется утверждение (4) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_4 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_4(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Тогда  $X_4(\vec{z}_3) = X_4(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4$ ,  $X_4(\vec{z}_4) = X_4(4 \cdot \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1 - \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4$  и  $X_4GX_4^{-1} = \widetilde{G}_4$ , так как по лемме 7

$$X_4GX_4^{-1}(\vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4) =$$

$$(\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_4(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}_4}$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}_4}$ .

Пусть выполняется утверждение (5) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_5 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_5(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_5(\vec{z}_3) = X_5(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_5(\vec{z}_4) = X_5(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4) - \vec{z}_2) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4$  и  $X_5GX_5^{-1} = \widetilde{G}_5$ , так как по лемме 7

$$X_5GX_5^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4) =$$

$$(\vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_5(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}_5}$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}_5}$ .

Пусть выполняется утверждение (6) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_6 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_6(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)) =$$

$$(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_6(\vec{z}_4) = X_6(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2) - \vec{z}_1 + \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3$  и  $X_6GX_6^{-1} = \widetilde{G}_6$ , так как по лемме 7

$$X_6GX_6^{-1}(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3) =$$

$$(\vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Стало быть,  $X_6(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}_6}$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}_6}$ .

Пусть выполняется утверждение (7) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_7 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_7(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) + \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4 - \vec{z}_3 - \vec{z}_2)) =$$

$$(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_7(\vec{z}_4) = X_7(4(\frac{3\vec{z}_1 + \vec{z}_2 - \vec{z}_3 + \vec{z}_4}{4}) - 3\vec{z}_1 - \vec{z}_2 + \vec{z}_3) = \vec{e}_1 + \vec{e}_3$  и  $X_7GX_7^{-1} = \widetilde{G}_7$ , так как по лемме 7

$$X_7GX_7^{-1}(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3) =$$

$$(\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3).$$

Стало быть,  $X_7(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}_7}$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}_7}$ .

Пусть выполняется утверждение (8) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_8 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_8(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_8(\vec{z}_4) = X_8(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4) - \vec{z}_2) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4$  и  $X_8GX_8^{-1} = \widetilde{G}_8$ , так как по лемме 7

$$X_8GX_8^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4) =$$

$$(\vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_8(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_8$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_8$ .

Пусть выполняется утверждение (9) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_9 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_9(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{4}\vec{z}_1 + \frac{1}{2}\vec{z}_2 - \frac{1}{4}\vec{z}_3 + \frac{1}{2}\vec{z}_4) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_9(\vec{z}_3) = X_9(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_9(\vec{z}_4) = X_9(2 \cdot (\frac{1}{4}\vec{z}_1 + \frac{1}{2}\vec{z}_2 - \frac{1}{4}\vec{z}_3 + \frac{1}{2}\vec{z}_4) - \frac{1}{2}\vec{z}_1 - \vec{z}_2 + \frac{1}{2}\vec{z}_3) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + \vec{e}_4$  и  $X_9GX_9^{-1} = \widetilde{G}_9$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_9GX_9^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + \vec{e}_4) = \\ (\vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_9(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_9$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_9$ .

Пусть выполняется утверждение (10) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_{10} \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_{10}(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}\vec{z}_1 + \frac{1}{4}\vec{z}_2 + \frac{1}{4}\vec{z}_4) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_{10}(\vec{z}_3) = X_{10}(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_{10}(\vec{z}_4) = X_{10}(4 \cdot (\frac{1}{2}\vec{z}_1 + \frac{1}{4}\vec{z}_2 + \frac{1}{4}\vec{z}_4) - 2\vec{z}_1 - \vec{z}_2) = \vec{e}_1 + 4\vec{e}_2 - \vec{e}_4$  и  $X_{10}GX_{10}^{-1} = \widetilde{G}_{10}$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_{10}GX_{10}^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 4\vec{e}_2 - \vec{e}_4) = \\ (\vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 4\vec{e}_2 - \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_{10}(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_{10}$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_{10}$ .

Пусть выполняется утверждение (11) леммы 7. Рассмотрим такой оператор  $X_{11} \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_{11}(\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 - \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_{11}(\vec{z}_2) = X_{11}(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4$ ,  $X_{11}(\vec{z}_4) = X_{11}(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 - \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1 + \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3$  и  $X_{11}GX_{11}^{-1} = \widetilde{G}_2$ , так как по лемме 7

$$\begin{aligned} X_{11}GX_{11}^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3) = \\ (\vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3, \vec{e}_1, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4). \end{aligned}$$

Стало быть,  $X_{11}(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \widetilde{\mathbf{CF}}_2$ .  $\square$

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** [Доказательство теоремы 4] Если  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$  принадлежит какому-то  $\widetilde{\mathbf{CF}}_i$ , то по лемме 10 она имеет собственную циклическую симметрию  $G$ , ибо действие оператора из  $\mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$  сохраняет свойство существования у алгебраической цепной дроби собственной циклической симметрии.

Обратно, пусть дробь  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \mathfrak{A}_3$  имеет собственную циклическую симметрию  $G$  с неподвижной точкой на некотором парусе  $\partial(\mathcal{K}(C)) \in \mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)$ . Рассмотрим точки  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  из леммы 8. Обозначим также через  $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4$  стандартный базис  $\mathbb{R}^4$ . Для точек  $\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4$  выполняется хотя бы одно из утверждений (1) - (7) леммы 8.

Пусть выполняется утверждение (1) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_1 \in \mathrm{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_1(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1 - \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Тогда  $X_1(\vec{z}_4) = X_1(4 \cdot \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1 - \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3$  и  $X_1GX_1^{-1} = G'_1$ , так как по лемме 8

$$X_1GX_1^{-1}(\vec{e}_1 - \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3) = (\vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3, \vec{e}_1 - \vec{e}_2).$$

Стало быть,  $X_1(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_1$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_1}$ .

Пусть выполняется утверждение (2) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_2 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_2(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \vec{z}_4) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_2GX_2^{-1} = G'_2$ , так как по лемме 8

$$X_2GX_2^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2) = (\vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2, \vec{e}_1).$$

Стало быть,  $X_2(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_2$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_2}$ .

Пусть выполняется утверждение (3) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_3 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_3(\vec{z}_1, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_3(\vec{z}_2) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4$ ,  $X_3(\vec{z}_3) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_3(\vec{z}_4) = X_3(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2$  и  $X_3GX_3^{-1} = G'_3$ , так как по лемме 8

$$X_3GX_3^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2) = (\vec{e}_1 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2, \vec{e}_1).$$

Стало быть,  $X_3(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_3$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_3}$ .

Пусть выполняется утверждение (4) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_4 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_4(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Тогда  $X_4(\vec{z}_3) = X_4(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4$ ,  $X_4(\vec{z}_4) = X_4(4 \cdot \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4) - \vec{z}_1 - \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4$  и  $X_4GX_4^{-1} = G'_4$ , так как по лемме 8

$$X_4GX_4^{-1}(\vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4) = (\vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 - \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_4(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_4$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_4}$ .

Пусть выполняется утверждение (5) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_5 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_5(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3), \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4)) = (\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2).$$

Тогда  $X_5(\vec{z}_3) = X_5(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3) - \vec{z}_1) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$ ,  $X_5(\vec{z}_4) = X_5(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_2 + \vec{z}_4) - \vec{z}_2) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4$  и  $X_5GX_5^{-1} = G'_5$ , так как по лемме 8

$$X_5GX_5^{-1}(\vec{e}_1, \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4) = (\vec{e}_1 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1).$$

Стало быть,  $X_5(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_5$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_5}$ .



Пусть выполняется утверждение (6) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_6 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_6(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2)) = \\ (\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_6(\vec{z}_4) = X_6(2 \cdot \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_3 + \vec{z}_4 - \vec{z}_2) - \vec{z}_1 + \vec{z}_2 - \vec{z}_3) = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3$  и  $X_6 G X_6^{-1} = G'_6$ , так как по лемме 8

$$X_6 G X_6^{-1}(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4, \vec{e}_1, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3) = \\ (\vec{e}_1, \vec{e}_1 - \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_6(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_6$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_6}$ .

Пусть выполняется утверждение (7) леммы 8. Рассмотрим такой оператор  $X_7 \in \text{GL}_4(\mathbb{Z})$ , что

$$X_7(\vec{z}_1, \vec{z}_2, \vec{z}_3, \frac{1}{2}(\vec{z}_1 + \vec{z}_2) + \frac{1}{4}(\vec{z}_1 + \vec{z}_4 - \vec{z}_3 - \vec{z}_2)) = \\ (\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_4).$$

Тогда  $X_7(\vec{z}_4) = X_7(4(\frac{3\vec{z}_1 + \vec{z}_2 - \vec{z}_3 + \vec{z}_4}{4}) - 3\vec{z}_1 - \vec{z}_2 + \vec{z}_3) = \vec{e}_1 + \vec{e}_3$  и  $X_7 G X_7^{-1} = G'_7$ , так как по лемме 8

$$X_7 G X_7^{-1}(\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3) = \\ (\vec{e}_1 - \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4, \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4).$$

Стало быть,  $X_7(\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4)) \in \mathbf{CF}'_7$ , то есть  $\mathcal{CF}(l_1, l_2, l_3, l_4) \in \overline{\mathbf{CF}'_7}$ .  $\square$

## Благодарности

Автор выражает искреннюю благодарность О. Н. Герману за многочисленные обсуждения результатов и интерес к настоящей работе.

## СПИСОК ЦИТИРОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

1. Klein F. Über eine geometrische Auffassung der gewöhnlichen Kettenbruchentwicklung // Nachr. Ges. Wiss., Göttingen. 1895. Vol. 1895. P. 357–359.
2. Коркина Е. И. Двумерные цепные дроби. Самые простые примеры // Особенности гладких отображений с дополнительными структурами, Сборник статей, Тр. МИАН, Наука, Физматлит, М. 1995. Т. 209, С. 143–166
3. Герман О. Н. Паруса и норменные минимумы решеток // Матем. сб. 2005. Т 196, вып. 3, С. 31–60
4. German O. N. Klein polyhedra and lattices with positive norm minima // Journal de Théorie des Nombres de Bordeaux. 2007. Vol. 19. P. 157–190.
5. Karpenkov O. N. Geometry of Continued Fractions // Algorithms and Computation in Mathematics. Springer-Verlag. 2013. Vol. 26.
6. Герман О. Н., Тлюстангелов И. А. Симметрии двумерной цепной дроби // Изв. РАН. Сер. матем. 2021. Т. 85, вып. 4, С. 53–68.

7. German O. N., Tlyustangelov I. A. Palindromes and periodic continued fractions // *Moscow Journal of Combinatorics and Number Theory*. 2016. Vol. 6, №2–3. P. 354–373.
8. Борович З. И., Шафаревич И. Р. Теория чисел // Наука 1964.
9. Galois É. Demonstration d'un theoreme sur les fractions continues periodiques // *Ann. Math. Pures Appl.* [Ann. Gergonne]. 1828. Vol. 19. P. 294–301.
10. Legendre A. M. Théorie des nombres. (3 ed.) // Firmin Didot Frères, Libraires, Paris. 1830.
11. Perron O. Die Lehre von den Kettenbrüchen. Band I. (3 Aufl.) // B. G. Teubner Verlagsgesellschaft, Stuttgart. 1954.
12. Kraitchik M. Théorie des nombres. Tome II // Analyse indéterminée du second degré et factorisation, Gauthier-Villars, Paris. 1926.
13. Тлюстангелов И. А. Собственные симметрии трехмерных цепных дробей // Докл. РАН. Матем., информ., проц. упр. 2022. Т. 506, вып. 1, С. 73–82.
14. Тлюстангелов И. А. Собственные циклические симметрии многомерных цепных дробей // Матем. сб. 2022. Т. 213, вып. 9, С. 138–166.

## REFERENCES

1. Klein, F. 1895, “Über eine geometrische Auffassung der gewöhnlichen Kettenbruchentwicklung”, *Nachr. Ges. Wiss.*, Gottingen, vol. 1895, no. 3, pp. 357–359.
2. Korkina, E. I. 1995, “Two-dimensional continued fractions. The simplest examples”, *Proc. Steklov Inst. Math.*, vol. 209, pp. 124–144.
3. German, O. N. 2005, “Sails and norm minima of lattices”, *Sbornik: Mathematics*, vol. 196, no. 3, pp. 31–60.
4. German, O. N. 2007, “Klein polyhedra and lattices with positive norm minima”, *Journal de Théorie des Nombres de Bordeaux*, vol. 19, pp. 157–190.
5. Karpenkov, O. N. 2013, “Geometry of Continued Fractions”, *Algorithms and Computation in Mathematics*, Springer-Verlag, vol. 26.
6. German, O. N., Tlyustangelov, I. A. 2021, “Symmetries of a two-dimensional continued fraction”, *Izv. Math*, vol. 85, no. 4, pp. 666–680.
7. German, O. N., Tlyustangelov, I. A. 2016, “Palindromes and periodic continued fractions”, *Mosc. J. Comb. Number Theory*, vol. 6, no. 2–3, pp. 233–252.
8. Borevich, Z. I., Shafarevich, I. R. 1966, “Number theory”, *Pure Appl. Math.*, Academic Press, New York–London, vol. 20.
9. Galois, É. 1828, “Demonstration d'un theoreme sur les fractions continues periodiques”, *Ann. Math. Pures Appl.* [Ann. Gergonne], vol. 19, pp. 294–301.
10. Legendre, A. M. 1830, “Théorie des nombres. (3 ed.)”, *Firmin Didot Frères, Libraires*, Paris.
11. Perron, O. 1954, “Die Lehre von den Kettenbrüchen. Band I. (3 Aufl.)”, *B. G. Teubner Verlagsgesellschaft*, Stuttgart.

- 
12. Kraitchik, M. 1926, “Théorie des nombres. Tome II”, *Analyse indéterminée du second degré et factorisation*, Gauthier-Villars, Paris.
  13. Tlyustangelov, I. A. 2022, “Proper symmetries of 3-dimensional continued fractions”, *Doklady Mathematics*, vol. 506, no. 1, pp. 73-82.
  14. Tlyustangelov, I. A. 2022, “Proper cyclic symmetries of multidimensional continued fractions”, *Sbornik: Mathematics*, vol. 213, no. 9, pp. 138-166.

Получено: 14.09.2022

Принято в печать: 24.04.2023